



بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ

جامعة السودان للعلوم والتكنولوجيا

كلية الهندسة

هندسة المساحة



محث تكديلي لنيل درجة البكالوريوس مرتبة الشرف في هندسة المساحة

بمعدن 6:

إنتاج الخرائط الرقمية من الصور المأخوذة بالطائرات المسيرة

إعداد الطلاب :

1/ مسانني نعمان بدر المجذوب

2/ وئام الفاتح عبدالغني الحاج

3/ مريم معتصم حسن الهادي

إشراف الأستاذ :

أبوبكر عثمان



نوفمبر 2020م

esri®

# الآية

قال تعالى :

(فَتَعَالَى اللَّهُ الْمَلِكُ الْحَقُّ وَلَا تَعْجَلْ بِالْقُرْآنِ مِنْ قَبْلِ  
أَنْ يُقْضَىٰ إِلَيْكَ وَحْيُهُ ۗ وَقُل رَّبِّ زِدْنِي عِلْمًا)

صدق الله العظيم

(سورة طه: 114)

# الإهداء

الى نبي الرحمة وخاتم الأنبياء المرسلين محمد ﷺ.

الى من علمتني العطاء وغمرتني بحنانها وكرمها ... أمي الغالية

الى مثلي الأعلى في الحياة وهو من علمني كيف أعيش بكرامة وشموخ...أبي  
العطوف

الى مثال العطاء والكبرياء والتضحية ...أخوتي

الى كل الأصدقاء والزملاء

الى كل من دعى لي بالخير

الى أساتذتي الأجلاء

# الشكر والعرفان

لابد لنا ونحن نخطو خطواتنا الأخيرة في الحياة الجامعية من وقفة تعود الى أعوام قضيناها في رحاب الجامعة مع أساتذتنا الكرام الذين قدموا لنا الكثير باذلين بذلك جهداً كبيراً في بناء ديل الغد لتبعث الأمة من جديد .

وقبل أن نمضي نتقدم بخالص الشكر والتقدير والإحترام الى أسرة مدرسة هندسة المساحة في أداء الرسالة على أكمل وجه .

كما نخص بالشكر والتقدير أستاذنا الجليل / **أبوبكر عثمان** .

كما نخص أيضاً بالشكر والثناء الى الباش مهندس/ **محمد بدوي** بشركة معراج الهندسية على وقفته معنا حتى نكمل دربنا .



## التجربة

تعتبر الطائرات المسيرة أو طائرات الدرون ذات أهمية بالغة في يومنا هذا حيث تمكننا من التقاط الصور الجوية بأقل تكلفة على عكس الطائرات العادية بالإضافة إلى ذلك فإن المسح التقليدي قد يتطلب أسابيع أو شهور من العمل على أرض الواقع ولكن باستخدام الطائرات المسيرة يمكن إختصارها إلى بضع ساعات لإنتاج صور للمنطقة .

ويهدف هذا البحث لإنتاج خريطة باستخدام طائرة مسيرة لقرية قلعة دقو في منطقة شرق النيل بمشروع السلييت مساحتها  $3.527\text{km}^2$

حيث تم الحصول على صور مأخوذة بطائرة مسيرة (eBee Plus) دقتها 5.97 cm وتم معالجة البيانات باستخدام برنامج Drone2Map For ArcGIS لإنتاج Ortho Mosaic بغرض تقليل التكلفة ومنها تم ترقيم الخريطة المنتجة .

## قائمة المحتويات

رقم الصفحة	البيان	م
أ	الآية	
ب	الإهداء	
ج	الشكر والعرفان	
ا	التجريدة	
II	قائمة المحتويات	
V	قائمة الأشكال	
VI	قائمة الجداول	
<b>الباب الأول</b>		
<b>المقدمة</b>		
1	مدخل	1.1
1	مشكلة البحث	2.1
1	الهدف من البحث	3.1
2	منطقة الدراسة	4.1
2	ترتيب البحث	5.1
<b>الباب الثاني</b>		
<b>الإطار النظري</b>		
3	المساحة التصويرية	1.2
3	أنواع المساحة التصويرية	2.2
4	أقسام المساحة التصويرية	3.2
5	الصورة الجوية	4.2
5	أنواع الصور الجوية	5.2
6	ضبط الصور الجوية	6.2
6	أهمية نقاط الضبط	7.2
6	أنواع نقاط الضبط الأرضي	8.2

7	يمكننا الحصول على نقاط الضبط الأرضي بالوسائط التالفة	9.2
7	عدد نقاط الضبط اللازمة في النموذج	10.2
8	عملية التوجيه	11.2
8	مراحل عملية التوجيه	12.2
8	معلومات الطائرة المسيرة المستخدمة في تصوير منطقة الدراسة	13.2
10	نبذة عن برنامج Dron2Map For ArcGIS	14.2
10	مميزاته	15.2
10	عمليات التصوير	16.2
10	عمليات المسح الاستكشافي	1.16.2
11	المعلومات التي تسجل على الصورة	2.16.2
11	اختيار نقاط الضبط	3.16.2
12	إحداثيات نقاط الضبط	4.16.2
12	وضع خطة الطيران	17.2
13	يتم اختيار الطيران بطريقتين	17.2.1
<b>الباب الثالث</b>		
<b>الإطار العملي</b>		
15	مدخل	1.3
15	خطوات عمل البرنامج	2.3
15	فتح البرنامج	1.2.3
16	نافذة Create new Project	2.2.3
16	نافذة Project Name	3.2.3
18	بعدها يبدأ إنشاء المشروع Creating Project	4.2.3
19	يظهر البرنامج خطوط الطيران (مسار الطائرة المسيرة)	5.2.3
20	نقوم بإختيار نظام الإحداثيات	6.2.3
22	مواقع نقاط الضبط	7.2.3
22	اختيار نقاط الضبط	8.2.3
26	الإخراج النهائي للخريطة	9.2.3

26	عمل ترقيم للصورة في ArcGIS	3.3
الباب الرابع النتائج		
29	نتيجة البحث	1.4
الباب الخامس الخلاصة والتوصيات		
31	الخلاصة	1.5
32	التوصيات	2.5
33	المصادر والمراجع	

## قائمة الاشكال

رقم الصفحة	اسم الشكل
9	الشكل (1-2) يوضح الطائرة المسيرة (EBEE BLUS)
12	الشكل (2-2) يوضح موقع نقطة الضبط
13	الشكل (3-2) يوضح طريقة الطيران باتجاه واحد
13	الشكل (4-2) : يوضح طريقة الطيران ذهاب وإياب
15	الشكل (1-3) يوضح فتح البرنامج
16	الشكل (2-3) يوضح نوع بعد المشروع (2D)
17	الشكل (3-3) يوضح نافذة الـ Name Project
17	الشكل (4-3) يوضح إدخال الصور للبرنامج
18	الشكل (5-3) يوضح إدخال جميع البيانات
18	الشكل (6-3) يوضح بدء إنشاء المشروع
19	الشكل (7-3) يوضح مسار الطائرة المسيرة
19	الشكل (8-3) يوضح إختيار Manage GCps
20	الشكل (9-3) يوضح نافذة الـ Import
20	الشكل (10-3) يوضح إختيار نظام الاحداثيات
21	الشكل (11-3) يوضح إدخال X و Y
21	الشكل (12-3) يوضح إختيار Spatial Reference
22	الشكل (13-3) يوضح مواقع نقاط الضبط
22	الشكل (14-3) يوضح إختيار نقاط الضبط
23	الشكل (15-3) يوضح إختيار نقطة الضبط الاولى
23	الشكل (16-3) يوضح تحديد النقطة على الصورة الاولى
24	الشكل (17-3) يوضح تحديد النقطة على الصورة الثانية والرابعة
24	الشكل (18-3) يوضح الانتقال الي النقطة الثانية
25	الشكل (19-3) يوضح تحديد بقية النقاط على الصور
26	الشكل (20-3) يوضح الخريطة النهائية
27	الشكل (21-3) يوضح ادخال الخريطة في برنامج Arcgis
27	الشكل (22-3) يوضح انشاء Geodata base
28	الشكل (23-3) يوضح انشاء الطبقات
29	الشكل (1-4) يوضح صورة لمنطقة الدراسة
30	الشكل (2-4) يوضح الإخراج النهائي لترقيم الخريطة

## قائمة الجداول

رقم الصفحة	اسم الجدول
12	جدول (1-2) : يوضح احداثيات نقاط الضبط

## الباب الأول

### المقدمة

#### 1.1 مدخل

طائر اتالدر وناو الطائرة المسيرة أو الطائرة بدون طيار أو الزنانة هي طائرة تتوجه بعيداً أو تبرد مجسباً طريقتسلكه ، فيالغالبتحملحمولة لأداء مهمها كأجهزة كاميرا أو حنا القذائف .

تتمتع الطائرة المسيرة بأهمية كبيرة سواء للدول في المجال المدني والعسكري أو الأفراد أو الشركات حيث أصبحت الشركات والمنظمات أمام صناعات تقدم لها أدوات تفاعلية تساعد في أداء مهمها بكفاءة عالية أو احترافاً وتكمن أهميتها أيضاً في توفير من تكلفة التشغيل وتقليل الخطر على الأرواح البشرية كما يمكنها الوصول لانا لأماكن الصعبة والضيقة وهي بذلك توفر الوقت كما يمكنها مسح مساحات كبيرة في دقائق قليلة وإرسال الصور إلى الكمبيوتر ومعالجتها رقمياً بسرعة ودقة .

الطائرات المسيرة تنتج خرائط رقمية بجمع المعلومات أو البيانات وتنسيقها في صورة افتراضية . والهدف الأساسي من هذا النوع من الخرائط هو إنتاج خرائط ذات تمثيل دقيق لمنطقة ما وإعطاء تفاصيل للطرق الرئيسية والفرعية ومناطق الإهتمام وتتميز عن الخرائط الورقية التقليدية بأنها يمكن تحديثها بالإضافة والحذف ، تمثل وسط آمن لحفظ المعلومات وسهولة وسرعة الحصول عليها .

#### 2.1 مشكلة البحث

تتطلب عمليات المسح الأرضي والجوي باستخدام الطائرات العادية الكثير من الوقت والجهد مع التكلفة لإنتاج الخرائط لذا يساهم هذا البحث في إنتاج خرائط بتكلفة أقل .

#### 3.1 الهدف من البحث

نهدف من هذا البحث إنتاج خريطة لمنطقة الدراسة بتجميع صور طائرة مسيرة باستخدام برنامج For ArcGIS Drone2Map وذلك لتقليل التكلفة وزيادة الدقة وتوفير الزمن . المقدمة

#### 4.1 منطقة الدراسة

تماختيار قرية قلعة دقوفيشر قالنيل في مشروعالسليتكمنطقة للدراسة (خط طول 467773.281E وخط عرض N 1721988.042).

## 5.1 ترتيب البحث

يضم البحث خمسة أبواب بما فيها هذا الباب، ويتم فيه توضيح الإطار النظري في الباب الثاني حيث يحتوي نبذة عن المساحة التصويرية وأقسامها والصور الجوية وأنواعها وضبطها ومراحل جمع البيانات من المنطقة، بينما مراحل عمل البرنامج لتجميع الصور وضبطها تم ذكرها في الاطار العملي في الباب الثالث، وفي الباب الرابع النتائج، أما خلاصة هذا البحث وتوصياته تمت كتابتها في الباب الخامس بالإضافة الى المصادر والمراجع.



## الباب الثاني

### الإطار النظري

#### 1.2 المساحة التصويرية

هيعلمو فننقنية الحصور لعلمعلو ماتكمية نونوعية عنالمعالمالطبيعية والصناعية لمنطقة ما بواسته صور فوتوغرافية أو غير فوتوغرافية لهذها المنطقة.

ويحتاج القيام لعمل اخر انطبطر فالمساحة الأرضية العادية البوقطويو بتكاليف باهظة، وقديستحيلًا تمام العمل بالمناطق التي

يكون فيها طبيعة الأرضوعرذلكا كانمناضروريالحصور لعطريقة سريعة وقليلة التكلفة لإتمام عملية عملاخر انطوقد إتجه العلماء والمهندسينالعملالخر انطمنوا قعصور للمناطق خذها بطرقمختلفة.

إنالهدفالأساسي منالمساحة التصويرية هو إنتاجخر انطبطوغرافية توضح المنطقة المستهدفة ولجمع البيانات وإستخراجها منالصور الجوية .

#### 2.2 أنواع المساحة التصويرية

أ- **المساحة التصويرية القياسية** هيالتيتختصبالقياسالدقيقعلالصور ذاتالخصائص الهندسية وإستنباطالبياناتالكمية مثلإحداثياتالنقاطعلسطحالأرض، والمسافاتبينها، والزوايا والمساحاتالسطحية وضعالخر انطبطوغرافية والمخططاتالتفصيلية وتمثيلسطحالأرضبالبياناتالرقمية .

ب- **المساحة التصويرية التفسيرية**

هيالتيتختصبتفسير الصور للتعرفعلالأشكالوالظواهر الأرضية التيمكنوصفها وتفسير طبيعتها وتطورها .

تطورنالمساحة التصويرية نتيجة لتطور تقنياتالحاسبالأليوالبرامجالمصاحبة والنظر ياتوالطرقالرقمية مما أدى بالظهور مايعرفبعلمالمساحة التصويريةالرقمية حيثتمفيها إستبدالالكاميراتالتقليديةبالكاميراتالرقمية كما حلتالرقمية محللر اسماتالتماثلية.

تعتبر المساحة التصويرية الرقمية منأ عظام التطور اتالتيحدثتتفيمجالالمساحة التصويرية حيثأصبحتتطبيقا  
لمساحة التصويرية يتم باستخدام الحاسبات الآلية والأجهزة المتطورة مما جعل المساحة التصويرية تتمر قمياً  
خلافاً للمساحة التصويرية العادية التي كانت تستخدم

### الأجهزة

البسيطة، وتطور هذا الفر عن المساحة التصويرية في النصف الثاني من القرن العشرين مع ظهور تقنيات نظم المعلومات  
الجغرافية والإستشعار عن بعد وزيادة الحاجة للإستخدام المخرائط الرقمية.

المساحة التصويرية الرقمية :

هي التي تختص بالحصول على الكمية الوصفية المتعلقة بالأشياء على سطح الارض سواء كانت طبيعية أو صناعية وذلك  
كعلية إلكترونية من الصور الرقمية مباشرة ومن ثم تمتد إلى هذه الصور على أجهزة مسخر رقمية متطورة فتعالج  
بتر قلمية محددة للحصول على المعلومات المطلوبة على هيئة أرقام أو خرائط إلكترونية حسب التقنية المستخدمة.  
الصور الجوية هي تلك الصور التي تلتقط من الغلاف الجوي على سطح الأرض من طائرات أو نوابسطة كاميرا فوتوغرافية.

## 3.2 أقسام المساحة التصويرية

تضم ثلاث أقسام:

### أ- المساحة التصويرية الأرضية

تكون الصور مأخوذة بآلة تصوير توضع على حامل على سطح الارض وتكون الصور الناتجة محدودة الإتساع.

### ب- المساحة التصويرية الجوية

تلتقط الصور من الجو حيث تكون الكاميرا محمولة على طائرة أو طائرة مسيرة (درون)  
ويتم التصوير وفقاً لخط تسميخطة الطير ان يتم فيها تحديد ارتفاع الطير ان نقاط التقاط الصور وغيرها.  
وتستخدم لعمال المساحة التصويرية التفسيرية والمترية.

### ج- المساحة التصويرية الفضائية

تستخدم الصور المرسلة عن طريق الأقمار الصناعية أو المحطات الفضائية وتستخدم صور هافيا لأغراض التفسيرية مثل لإرسال صناديق الجويمثالاً.

## 4.2 الصورة الجوية

هي تمثيل للجزء من سطح الأرض ضبابياً حتى يتمكن العالم من خلال التقاط صور لهذا الجزء باستخدام آلة تصوير محمولة جواً أو من هياكل الحاصل علم معلومات كمية ونوعية عن هذا الجزء من الأرض.

## 5.2 أنواع الصور الجوية

### 1- الصور الجوية الرأسية (العمودية)

تؤخذ عندما يكون محور التصوير رأسياً أو قريباً منه عند التقاط الصور بحيث يكون نميل آلة التصوير أقل من 45 درجة أو يكون بشكل عمودي على سطح الأرض. الضالمة بالتصوير الرابعا يصغر منطقة موازنة معاً أو أعرضه يستفاد منها لإعداد الخرائط على اختلافاتها ومقاييسها.

### 2- الصور الجوية المائلة

تؤخذ هذه الصور عندما يكون محور آلة التصوير مائلاً لأخضره تغطي مساحة أكبر من الصور الرأسية وتستخدم

في الاستكشافات وليس لعمال الخرائط وهي على نوعين:

أ-

صور قليلة الميل: وهي التي يظهر بها خطأ أفقياً عندما يكون محور آلة التصوير يعمل بزاوية صغيرة مع خط الشاغل ولو يزيد فيها الميل على 4

درجاته ويكون بشكل عمودي على سطح الأرض الضالمة بالتصوير منه منحرفه يستفاد منها في الدراسات الأولية للمشروع.

ب- الصور شديدة الميل

: وهي التي تظهر خطأ أفقياً تقطع عندما يكون محور آلة التصوير يصنع زاوية كبيرة مع خط الشاغل ويكون بشكل عمودي على سطح الأرض الضالمة بالتصوير عليه هيئة تشبه منحرفاً

أنقياس الرسم للصور الصغيرة كلما اتجهنا من مقدمة الصورة المؤخرتها وتؤخذ هذه الصور عندما يتعذر علينا

**الطائرات النفاثة** لوصولها للمناطق المراد تصويرها لأخذ الصور الجوية وتستخدم منها في الأغراض العسكرية **الطائرات النظرية**

## 6.2 ضبط الصور الجوية

لا

يتم الإقبال على العمل لمساحياً و قبولها إذا كان هذا العمل صحيحاً مطابقاً للحقيقة ويكون العمل لمساحياً مطابقاً للحقيقة  
تبع ضبط الأرض وصادو تصحيحها  
بالنسبة لأعمال المساحة التصويرية الجوية نحتاج إلى الحلقة وصلر بط النموذج الجسمي الواقعتين تمكنا من ضبط  
طالنموذجو تصحيحه ليكون مطابقاً للحقيقة بهذا يمكننا الاعتماد على النتائج الخارجة منه، و حلقة الوصل هذا هي ما يدعى  
سمنقاط الضبط الأرضي لعملية المساح الجوي.

نقاط الضبط الأرضي للمساح الجوي هي النقاط الموجودة على سطح الأرض و أحداثياتها معلومة سواء أكانت الأفقية  
(X, Y) أو الرأسية (Z) أو هما معاً ويمكن التعرف عليها من الصور الجوية و فيالنموذج الجسمي.

## 7.2 أهمية نقاط الضبط

نقاط الضبط الأرضي مهمة جداً لأعمال المساح الجوي لأنها تستخدم في ضبط توجيه الصور و النموذج الجسمي  
صحيحاً مطابقاً للحقيقة و من ثم تطبيقها لأهدافها المعامل الموجودة فيالنموذج الجسمي مثل ثباتها الموجودة على الأرض  
و ضو بهذا تضمنت مطابقاً للمعلومات و البيانات و الخرائط الناتجة منالنموذج الجسمي الحقيقية و صحتها.

## 8.2 أنواع نقاط الضبط الأرضي

بناءً على الأحداثيات المعلومة لنقاط الضبط الأرضي المستخدمة للمساح الجوي يتم تصنيفها إلى الأنواع التالية:

1- نقاط ضبط أفقية (مستوية) هي نقاط معلومة الأحداثيات الأفقية (X, Y) بالنسبة لنقطة الأصل

2- نقاط ضبط رأسية: هي نقاط منسوبها معلوم (Z)

فقطو ذلك بالنسبة لسطح المقارنة و غالباً ما يكون سطح البحر.

3- نقاط ضبط كلي: هي نقاط معلومة الأحداثيات الأفقية (X, Y) وكذلك المنسوب (Z).

## 9.2 يمكننا الحصول على نقاط الضبط الأرضي بالوسائل التالية:

-شبيكات المثلثات والمضلعات

-الرصد باستخدام جهاز ال GPS

-القياس من الخرائط السابقة

-تكثيف النقاط عن طريق التثليث الجوي

## 10.2 عدد نقاط الضبط اللازمة في النموذج:

-ضبط أفقية النموذج: في هذا الخطوة يتم ضبط إحداثيات نقاط الضبط  $(X, Y)$  للنموذج الجسم لتكون مطابقة لإحداثيات نقطة علنا الأرض، ولتنفيذ هذا الخطوة نحتاج إلى نقطتين من نقاط الضبط الأرضية أفقية وتضاف نقطة ثالثة للتحقق علنا تكون هذه النقاط بعد ما يمكن عن بعضها البعض في النموذج الجسم سم قدر الإمكان.

-ضبط مناسيب النموذج الجسم (تسوية النموذج الجسم): وفي هذا الخطوة يتم ضبط المنسوب  $(Z)$  للنقاط في النموذج ليكون مطابقاً للمنسوب الحقيقي علنا الأرض  $(Z)$ ، ولتنفيذ هذا الخطوة نحتاج إلى ثلاث نقاط من نقاط الضبط الأرضية المستخدمة في عملية المسح الجوي، وتضاف نقطة رابعة للتحقق علنا تكون هذه النقاط موزعة في أماكن النموذج قدر الإمكان . وكلمات توفر لدينا عدد أكبر من نقاط الضبط الأرضية المستخدمة في عملية المسح الجوي كلما كانت الدقة في ضبط النموذج عالية. لكن يمكننا الحصول علنا النموذج الجسم الحقيقي بتنفيذ عدة مراحل معينة وكلما كانت الدقة في ضبط النموذج عالية التوجيه.

## 11.2 عملية التوجيه

هي جميع الخطوات التي يجب تنفيذها علنا الصور ثم الجهاز ثم علنا النموذج الجسم للحصول علنا النموذج الجسم الصحيح المطابق للحقيقة حيث يمكن الاعتماد علنا نتائج المستخرجة من هوائيات متعددة أو خطية.

## 12.2 مراحل عملية التوجيه:

- يتم في ثلاث مراحل

### أ- مراحل التوجيه الداخلي

هي الخطوات التي تنفذ على الصور بشكل فردي لوضعها في المكان المخصص لها بالجهاز بالطريقة الصحيحة.

### ب- مرحلة التوجيه النسبي

هي الخطوات التي تنفذ على صور تينل تكوينا لنموذج الجسم داخل الجهاز.

### ج- مرحلة التوجيه المطلق

خطوات يتم تنفيذها على النموذج الجسم المكون داخل الجهاز ليكون النموذج حقيقياً صحيحاً بالأبعاد مطابقة للطبيعة.

### 13.2 معلومات الطائرة المسيرة المستخدمة في تصوير منطقة الدراسة :

تم استخدام الطائرة eBee Plus وهي طائرة خفيفة الوزن نيتي إطلاقها يدوياً لجمع البيانات وتطير انهاره 59 دقيقة وهو وقت يمكن الاعتماد

عليه بغض النظر عن الكاميرا التي تحملها على أيارتفاع عظيم وفالرياح المتغيرة مع وجود بطارية جيدة والنتيجة هي ضاء وقتاً قفياً لتخطيط الرحلات الجوية. يتميز هذا النوع بدقة عالية عند الطلي يتضمن وظائف PPK/RTK. وهيدر جة بدقة الإستطلاع التي يمكن التحكم فيها دون الحاجة إلى النقاط التحكم الأرضية.

تمكن (eBee Plus) من رسم خرائط لعدد من الكيلو مترات المر بعة لكل رحلة أكثر من طائرة وبدون طيار في فترة زمنية مما يتيح زيادة كفاءة وتخطيط المشار بعيدة.



الشكل (1-2) : يوضح الطائرة المسيرة (EBEE BLUS)

## 14.2 نبذة عن برنامج Dron2Map For ArcGIS :

أحد برامج شركة ESRI يحول صور الطائرات المسيرة إلى معلومات قيمة و إنشاء خرائط ثنائية وثلاثية الأبعاد للمناطق التي يصعب الوصول إليها أو تغطيتها بالكامل بسبب الحجم أو التضاريس .

### 15.2 مميزاتة:

- إكتساب السرعة في الحصول على المعلومات لإتخاذ القرار .
- تقليل الحاجة إلى خدمات معالجة الصور باهظة الثمن .
- يتيح البرنامج إجراء فحص سريع مما يسمح للطائرة الحصول على معلومات بشكل صحيح في المرة الأولى .
- يكتشف معلومات الكاميرا والطائرة بدون طيار ويطبق بذكاء الإعدادات الافتراضية الصحيحة مما يتيح المعالجة السريعة .
- لا حاجة للعمل مع مزيج من تطبيقات التقاط الصور ومعالجتها وتحليلها ومشاركتها .
- يدعم ArcGIS سير العمل بأكمله بالشراكة مع Pix4D .
- تساعد الإعدادات الافتراضية التلقائية في إنشاء منتجات معلومات مهمة في أقل وقت ممكن .
- يدعم مجموعة كبيرة من الطائرات المسيرة والمستشعرات .
- يكون صورة مثالية بعدة نماذج (Ortho Mosaic ,Imageryexpert In A Box ,Imagery And 3D Products) .
- وضع المعالجة السريعة والكاملة .

## 16.2 عمليات التصوير

### 1.16.2 عمليات المسح الاستكشافي:

تعتبر أول خطوة في أي مشروع هندسيو تشمل هذه العملية تحديد نقطة البداية والنقطة النهائية لمنطقة التصوير والنقاط التي يجب المرور بها والتقاط صور بها ويتم وضع خطة الطيران او تم اختيار قرية قلعة دقو فيشر فالنيل فيمشر و عالسليت .



ويتلخص منهذا المرحلة:

1. جمع معلومات عن المنطقة المطلوب تصويرها.
2. تحديد مقياس الصور.
3. اختيار آلة التصوير.
4. تحديد ارتفاع الطير ان فوق سطح المقارنة .
5. تحديد اتجاه خطوط الطيران .
6. تحديد قيمة التداخل الطولي والجانبى .
7. تحديد عدد الشرائح (خطوط الطيران) .
8. تحديد عدد الصور في الشريحة الواحدة.
9. تحديد الزمن بين التقاط الصور.
10. رسم خريطة الطيران.
11. تحديد الوقت المناسب لعملية التصوير.
12. وضع العلامات الاصطناعية قبل التصوير.

وينتج عنها تصور لصور المنطقة.

### 2.16.2 المعلومات التي تسجل على الصورة

- علامات إطار الصورة .
- رقم الصورة وخط الطيران .
- نوع ورقم آلة التصوير .
- البعد البؤري وارتفاع الطيران .
- مقياس الميل .

### 3.16.2 اختيار نقاط الضبط :

اختيرت (7)

نقاط ضبط لمنطقة التصوير في مواقع المبارزة ومعرفة تموز عتوز يعجيد ووضعت عليها علامات باللون الالابيض.



الشكل (2-2) : يوضح موقع نقطة الضبط

#### 4.16.2 إحداثيات نقاط الضبط:

قيست إحداثيات نقاط الضبط بجهاز GPS مقاسة بالأمتار وكانت كالتالي:

id	X	Y
123	468050.4	1723369
124	467534.4	1723335
125	467399.2	1722489
126	467300.7	1721235
127	468076.4	1721192
128	467813.1	1721759
129	468016.1	1722293

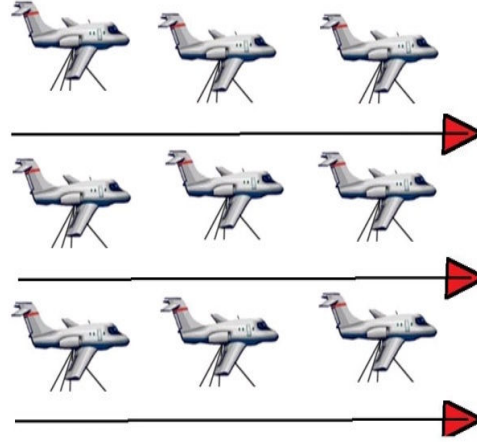
جدول (1-2) : يوضح احداثيات نقاط الضبط

#### 17.2 وضع خطة الطيران:

تتوقف على مساحة وشكل المنطقة. يبدأ مشروع المسح الجوي بدراسة الخرائط التي تظهر فيها المنطقة المطلوب تصويرها ويتم توقيع حدود المشروع عليها ودراسة مناسيب سطح الأرض في المنطقة وتحديد الظواهر الطبيعية والبشرية ومن ثم حساب إرتفاع الطيران والمسافة بين كل صورة والتي تليها وعرض شرائح أو خطوط الطيران تبعاً لمقياس الرسم المطلوب ونوع آلة التصوير المستخدمة ومقدار التداخل الطولي والجانبى المطلوب.

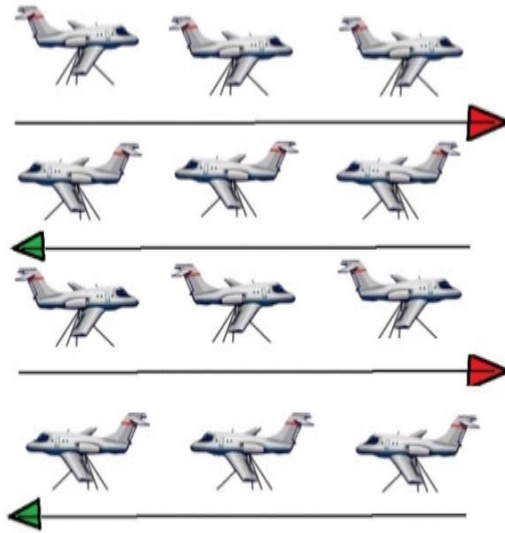
17.2.1 يتم اختيار الطيران بطريقتين :

الطريقة الأولى : باتجاه واحد



الشكل (2-3) : يوضح طريقة الطيران باتجاه واحد

الطريقة الثانية: الطيران يكون ذهاباً وإياباً



الشكل (2-4) : يوضح طريقة الطيران ذهاب وإياب

بعدها يتم برمجة الدرون وتزويده بكل المعلومات من خطة الطيران .

اختيرت الطائرة eBee Plus مزودة بكاميرا (RGB) S.O.D.A \_10.6\_5472x3648 حددت حدود منطقة الدراسة (3.527 Km<sup>2</sup>) و حدد عدد خطوط الطيران (19) خطيران اوجدت (318) نقطة التقاط وارتفاع الطيران 279m .

ونفذت الخطة المرسومة في وقت مناسب للتصوير وتم التقاط الصور لكامل المنطقة .  
بعدها تم جمع الصور وضبطها لإنتاج الخريطة للمنطقة وذلك باستخدام برنامج For ArcGISDrone2Map .

## الباب الثالث

### الإطار العملي

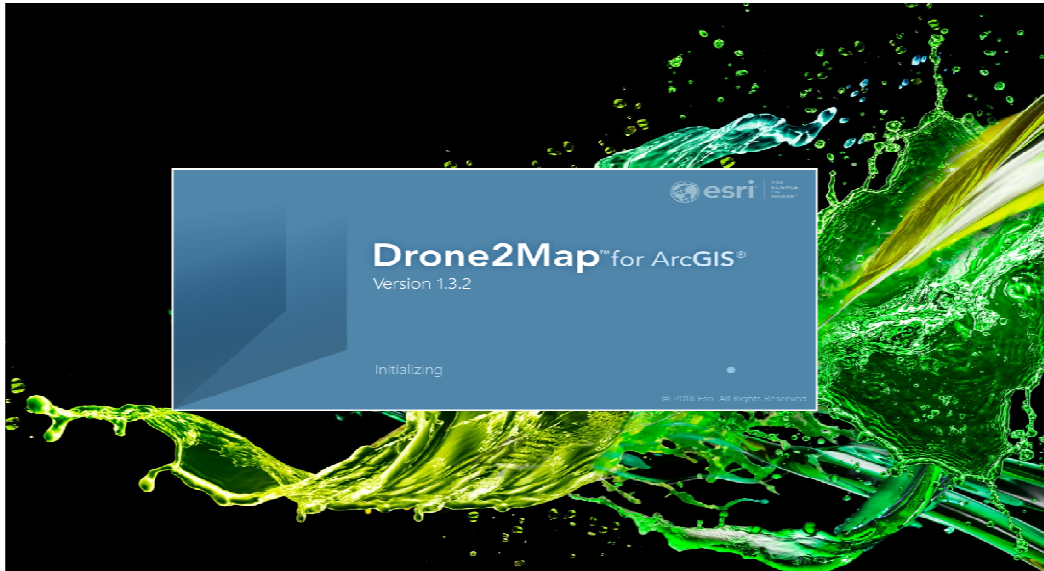
#### 1.3 مدخل

تمر عملية إنتاج الخرائط من صور درون بعدة مراحل حتى تتضمن إنتاج خريطة مثالية لمنطقة ما لتكون بالموصفات والجودة والدقة المطلوبة وفي هذا الباب نستعرض خطوات تجميع هذه الصور الملتقطة لمنطقة الدراسة بإستخدام برنامج Drone2Map for ArcGIS. وترقيم الخريطة الناتجة بإستخدام برنامج ArcGIS .

تم الحصول على الصور من شركة معراج الهندسية وهي صور من طائرة مسيرة و في هذا الباب نستعرض كيفية تجميعها لتعطي خريطة كاملة لمنطقة الدراسة و إستخدام برنامج Drone2MapFor ArcGIS لتجميع وضبط هذه الصور .

#### 2.3 خطوات عمل البرنامج

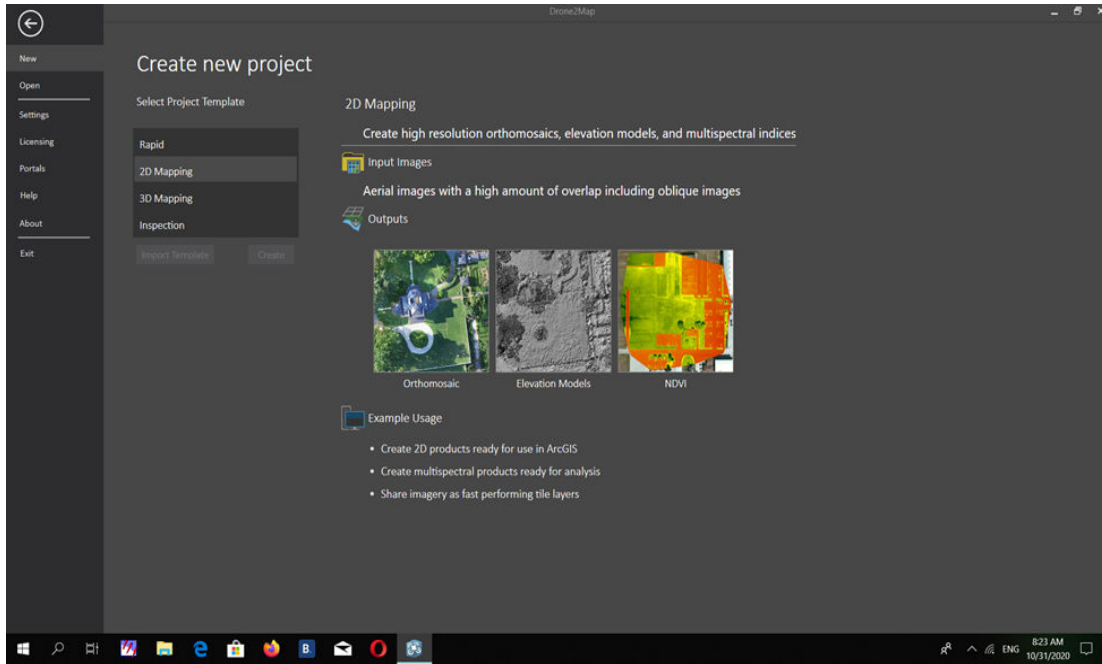
##### 1.2.3 فتح البرنامج



الشكل (1-3) : يوضح فتح البرنامج

**2.2.3 نافذة Create new Project:**

تظهر نافذة لإنشاء المشروع Create new Project ومنها نحدد نوع بعد المشروع باختيار 2D Mapping.

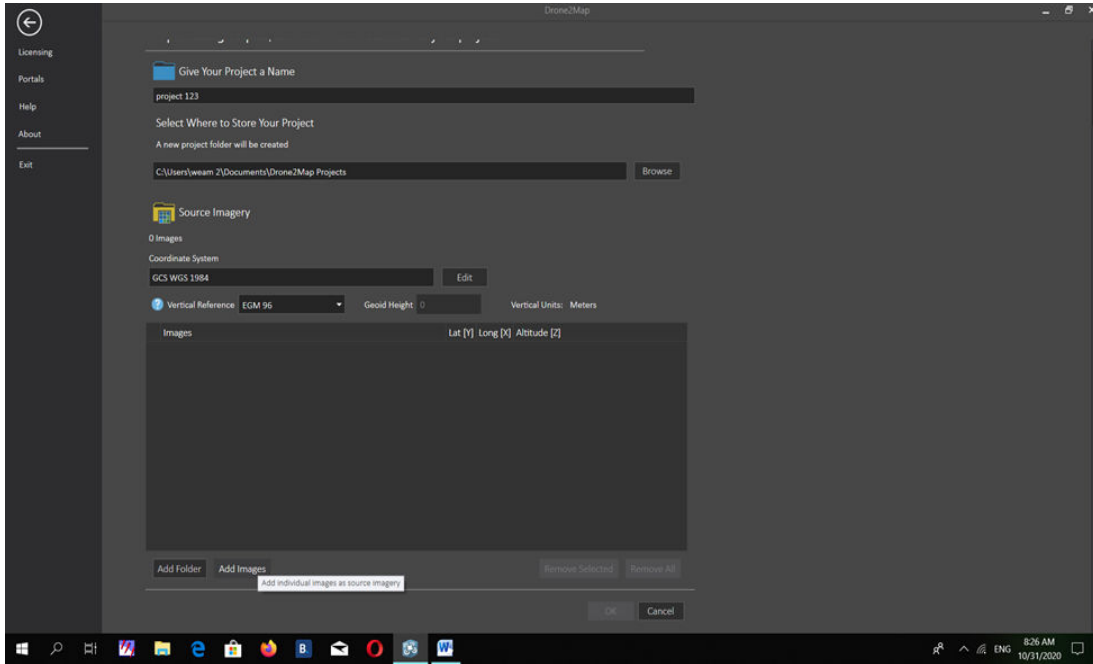


الشكل (2-3) : يوضح نوع بعد المشروع (2D)

ثم نضغط على . Create

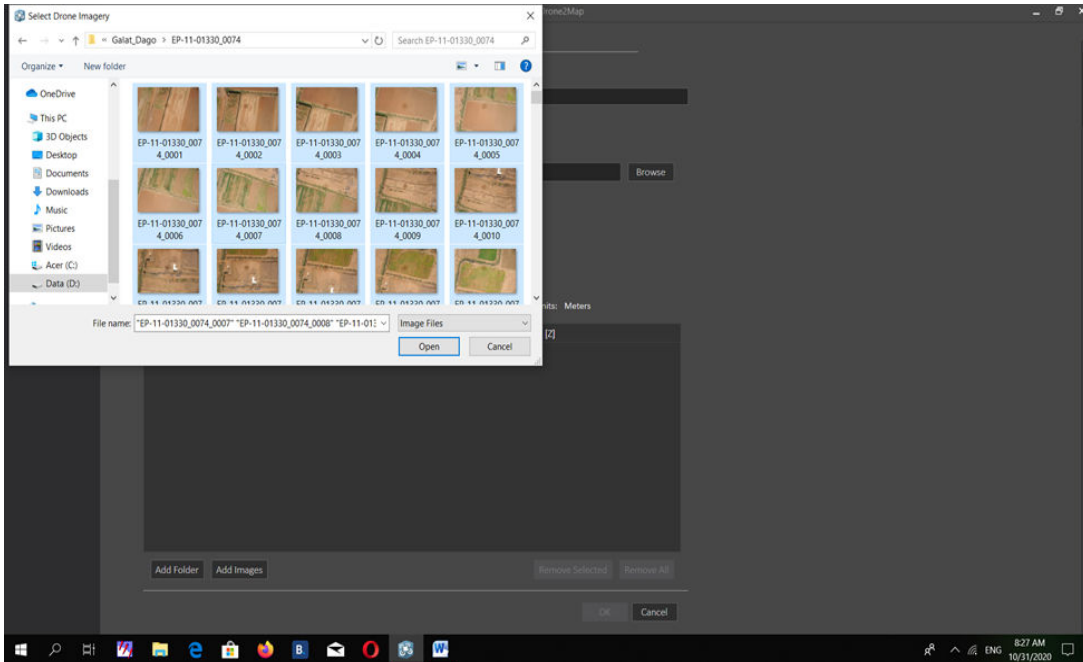
**3.2.3 نافذة Project Name:**

تظهر نافذة جديدة بها Project Name فيها نقوم بكتابة اسم المشروع وفي نهاية الصفحة يوجد خيار Add Mapping نقوم بإدخال الصور الملتقطة لمنطقة الدراسة بالطائرة المسيرة من Add images أسفل النافذة ومن Coordinate System ندخل نظام الإحداثيات بعدها نقوم بالضغط على Ok .



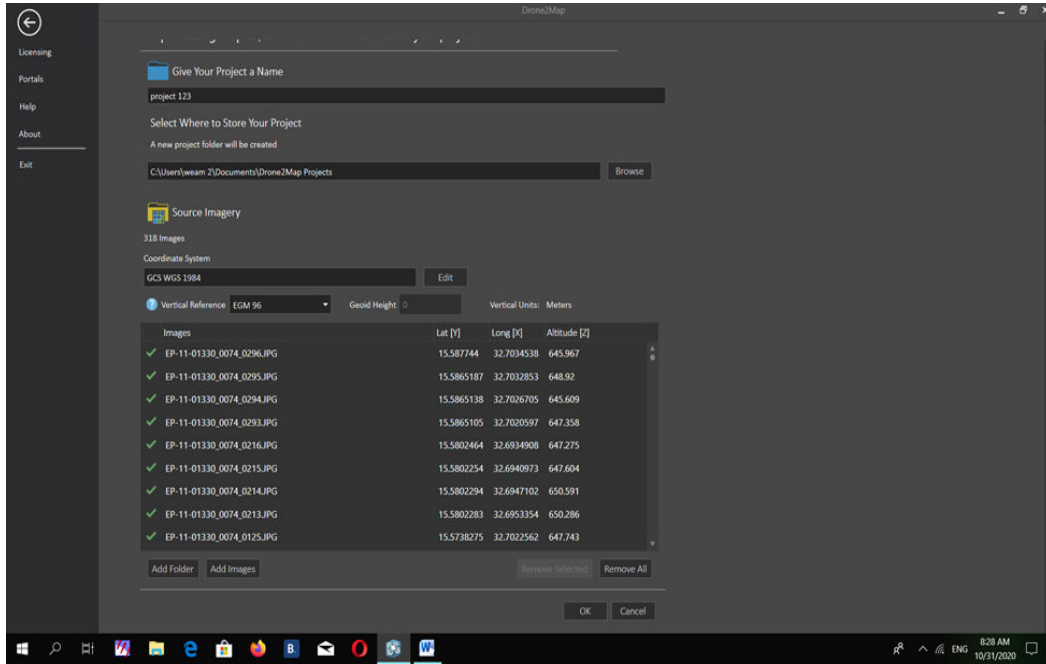
الشكل (3-3) : يوضح نافذة الـ Name Project

يتم إدخال الصور للبرنامج



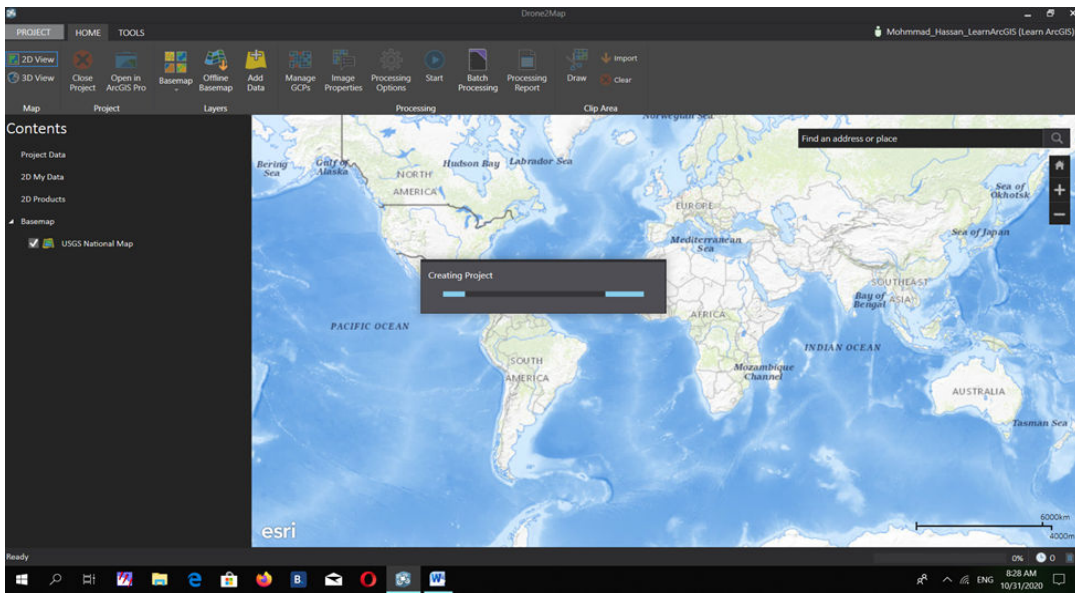
الشكل (3-4) : يوضح إدخال الصور للبرنامج

هنا تم إدخال كل البيانات ومن ثم نضغط OK.



الشكل (3-5) : يوضح إدخال جميع البيانات

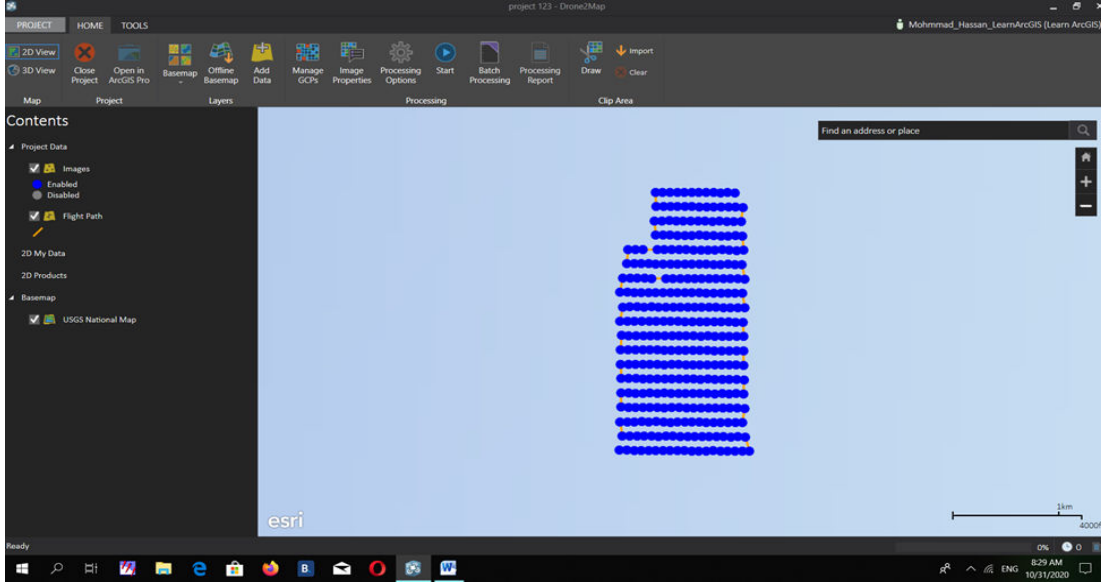
### 4.2.3 بعدها يبدأ إنشاء المشروع Creating Project.



الشكل (3-6) : يوضح بدء إنشاء المشروع

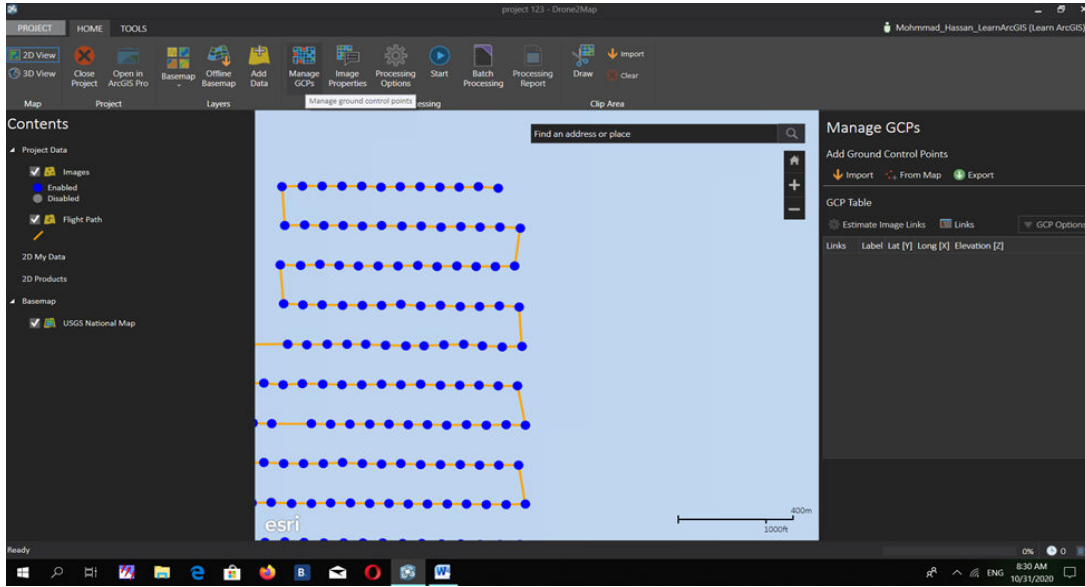


## 5.2.3 يظهر البرنامج خطوط الطيران (مسار الطائرة المسيرة) :



الشكل (3-7) : يوضح مسار الطائرة المسيرة

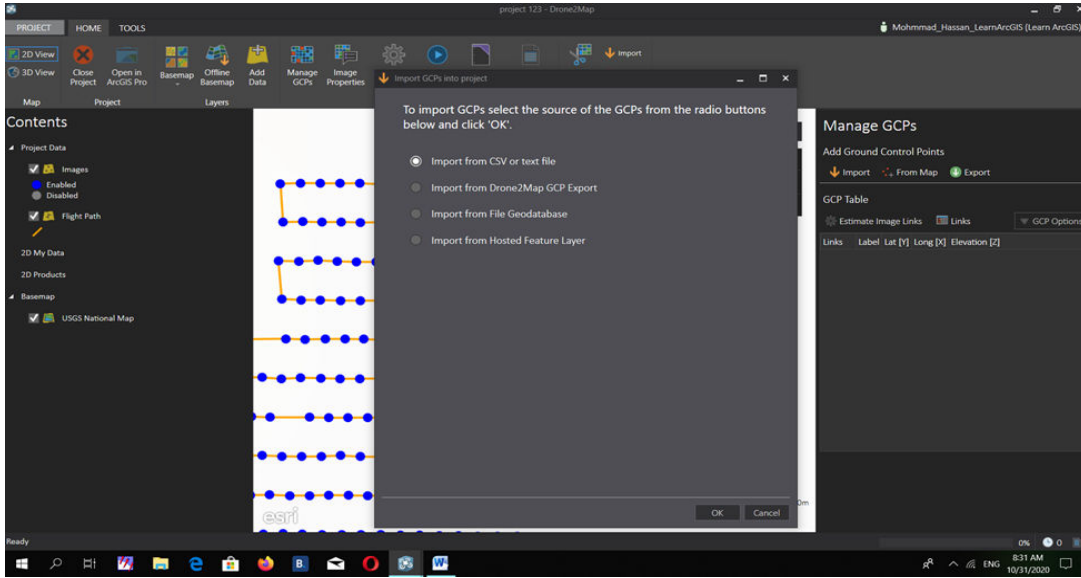
في ذات الصفحة نختار Manage GCPS



الشكل (3-8) : يوضح إختيار Manage GCps

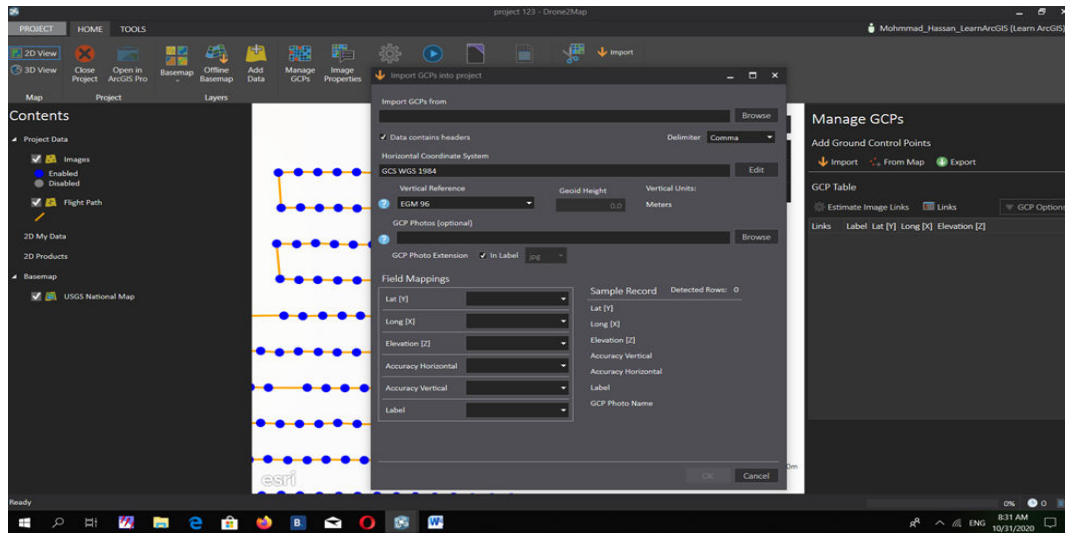
تظهر النافذة أدناه نضغط على Import ومنها تظهر نافذة بها خيارات نقوم بإختيار الخيار الأول

Browse Import From CSV Or Text File ثم نضغط



الشكل (9-3) : يوضح نافذة الـ Import

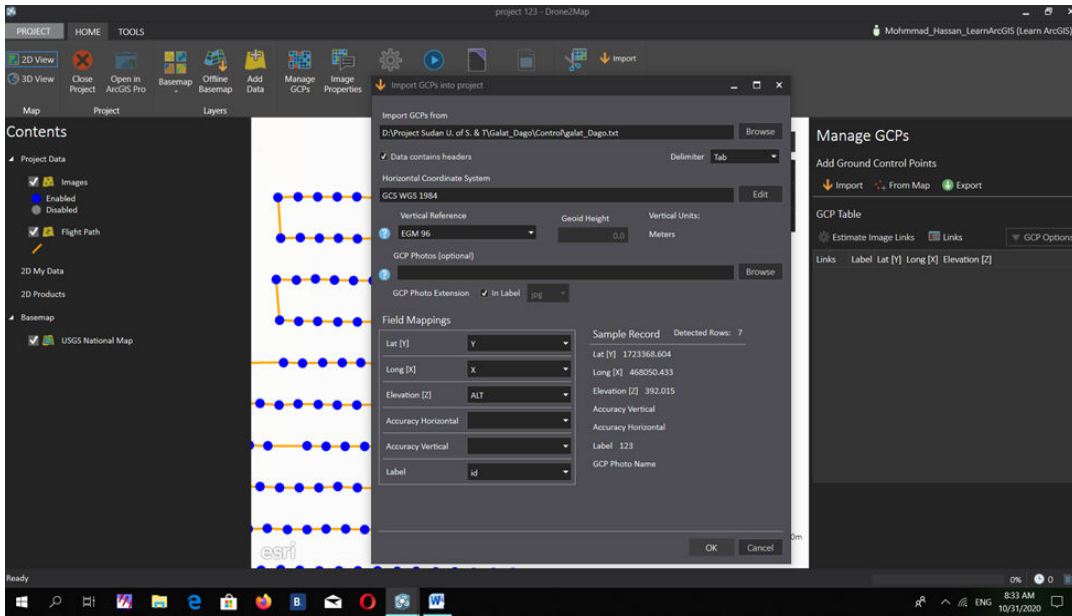
### 6.2.3 نقوم بإختيار نظام الإحداثيات:



الشكل (10-3) : يوضح إختيار نظام الإحداثيات

من Field Mappings ندخل X مع Lat و Y مع Long و Alt مع Elevation بعد هانضغط على

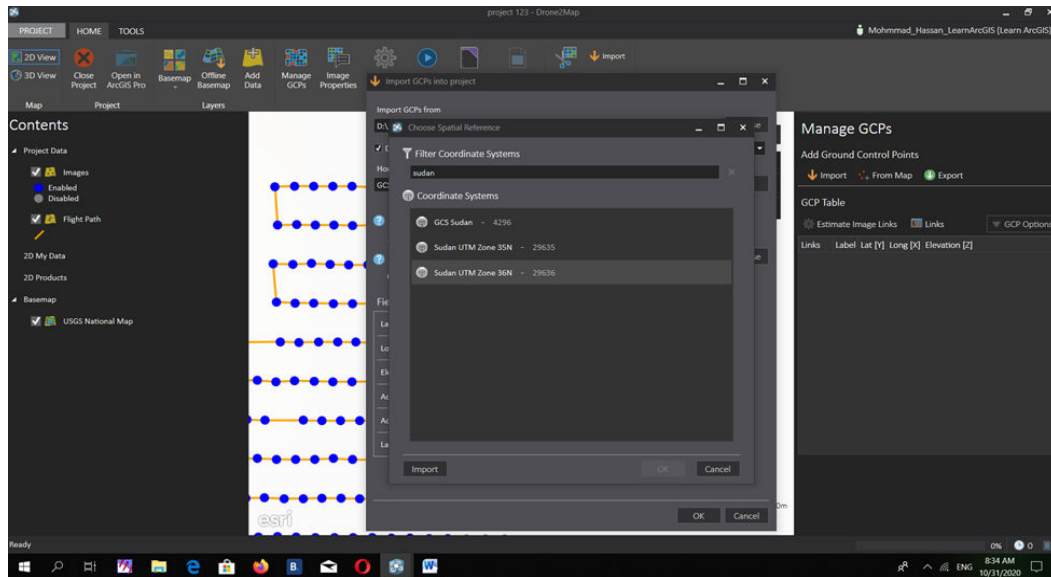
Ok



الشكل (11-3) : يوضح إدخال X و Y

نقوم بإختيار Sudan UTM Zone 36 من Filter Coordinate Systems ثم نضغط

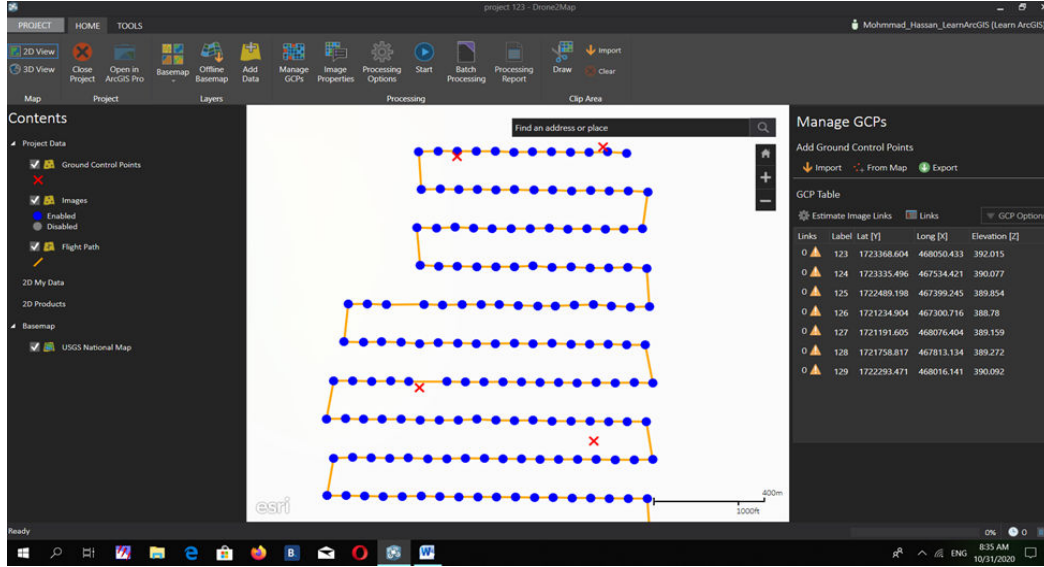
Import



الشكل (12-3) : يوضح اختيار Spatial Reference

## 7.2.3 مواقع نقاط الضبط

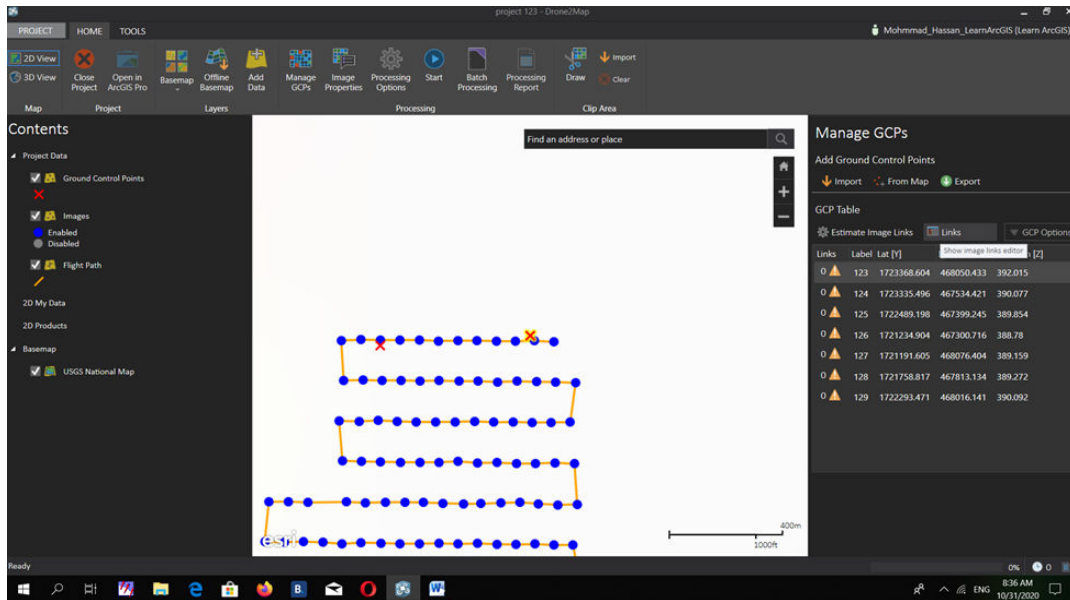
تظهر مواقع نقاط الضبط مع مسار الطائرة ثم نضغط على Links في كل نقطة ضبط ف تظهر الصور ويتم عليها تحديد نقطة الضبط المعنية يتم تحديد نقطة الضبط في ثلاث صور على الأقل وتتم العملية لكل نقطة على حدا .



الشكل (3-13) : يوضح مواقع نقاط الضبط

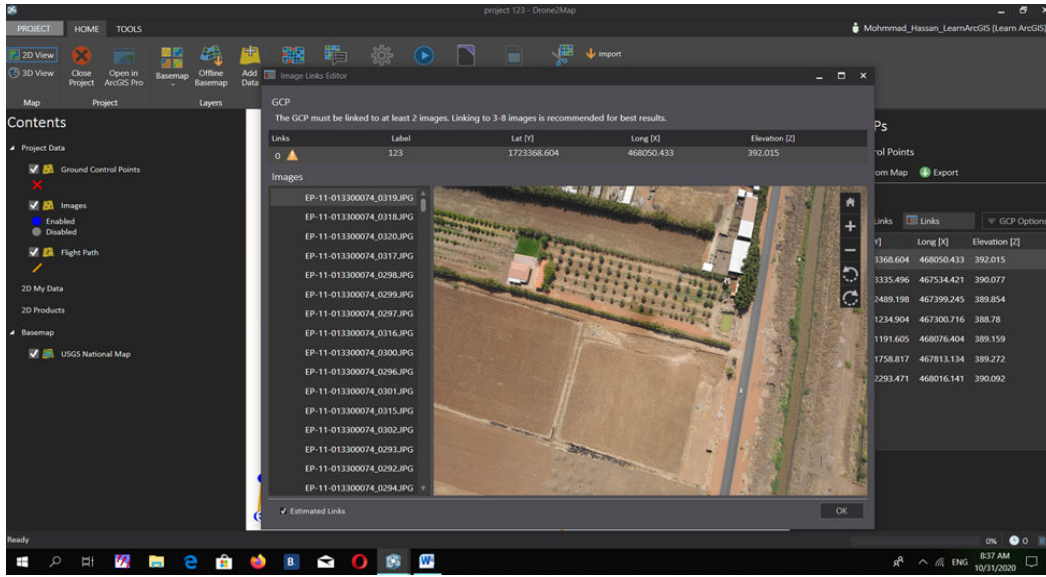
## 8.2.3 اختيار نقاط الضبط:

نقوم بإختيار كل نقطة ضبط وتوضيحها في ثلاث صور على الأقل من النقطة الأولى (123) إلى النقطة الأخيرة (129) .



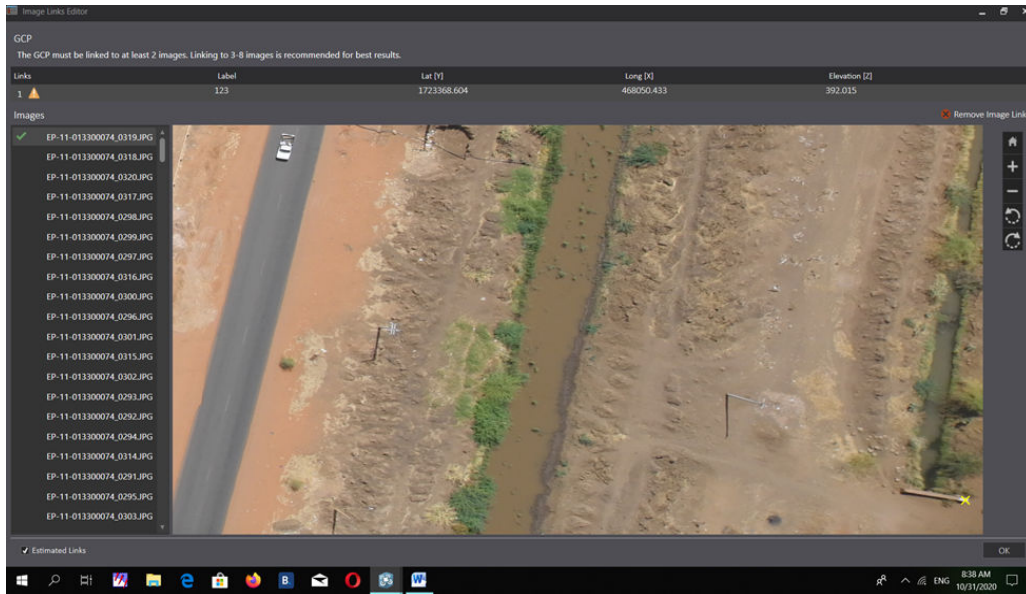
الشكل (3-14) : يوضح إختيار نقاط الضبط

## اختيرت نقطة الضبط الأولى



الشكل (3-15) : يوضح اختيار نقطة الضبط الأولى

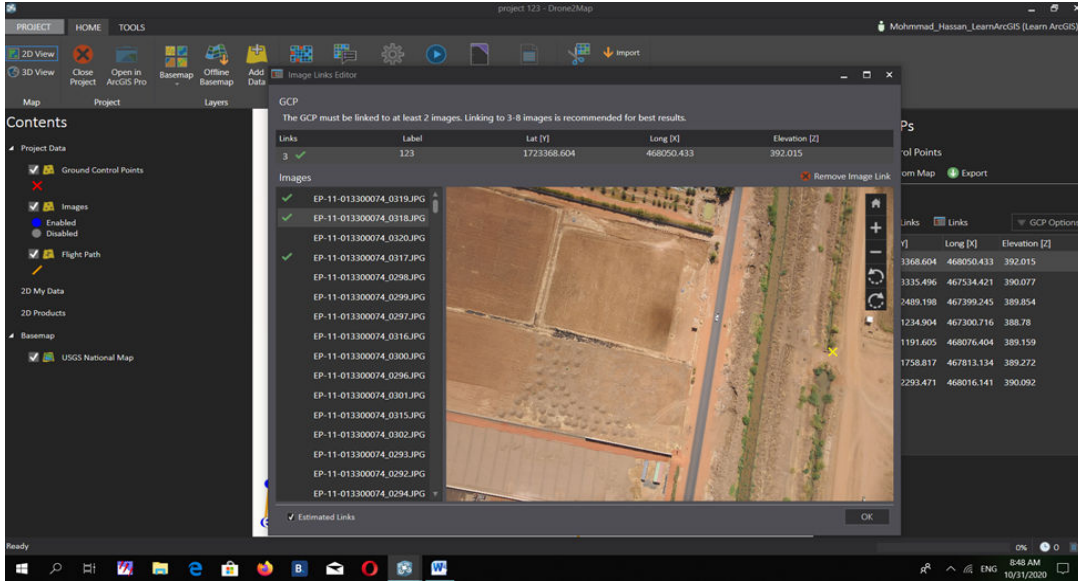
حددت على الصورة الأولى



الشكل (3-16) : يوضح تحديد النقطة على الصورة الأولى

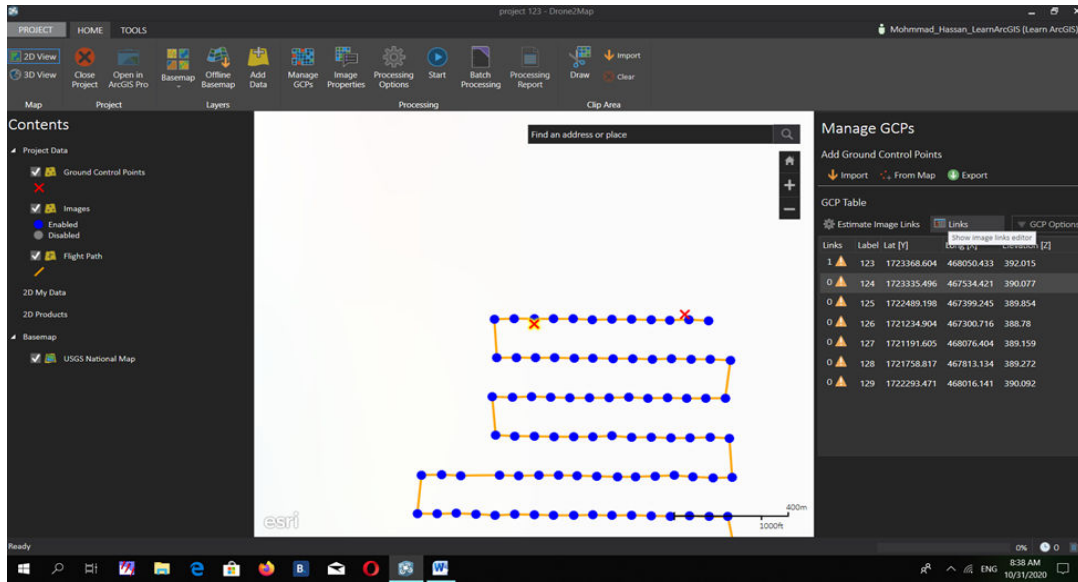


وعلى الصورة الثانية والرابعة



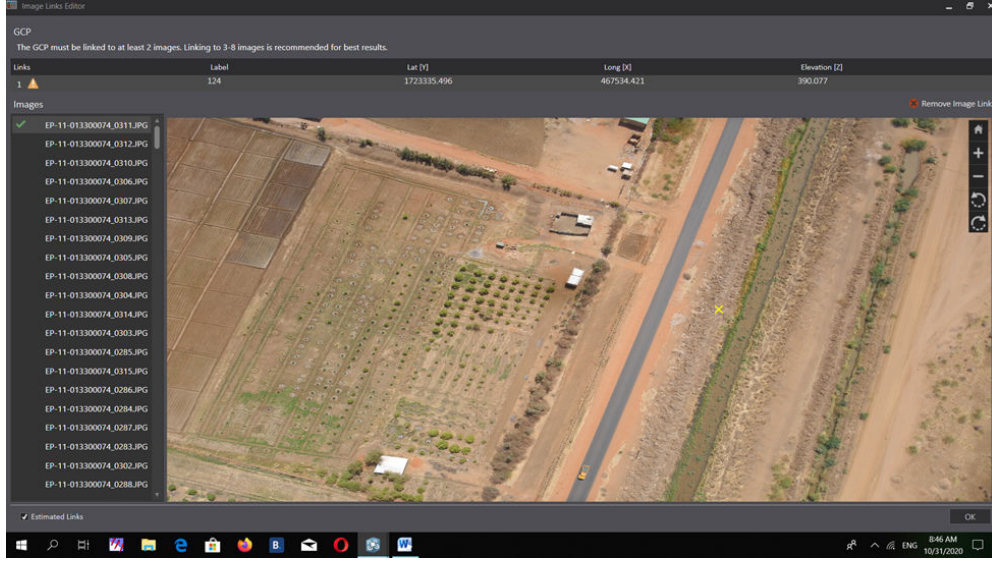
الشكل (3-17): يوضح تحديد النقطة على الصورة الثانية والرابعة

بعد الإنتهاء من النقطة الأولى ننتقل للنقطة الثانية



الشكل (3-18): يوضح الانتقال الي النقطة الثانية

يتم إظهارها في ثلاث صور على الأقل



الشكل (19-3) : يوضح تحديد بقية النقاط على الصور

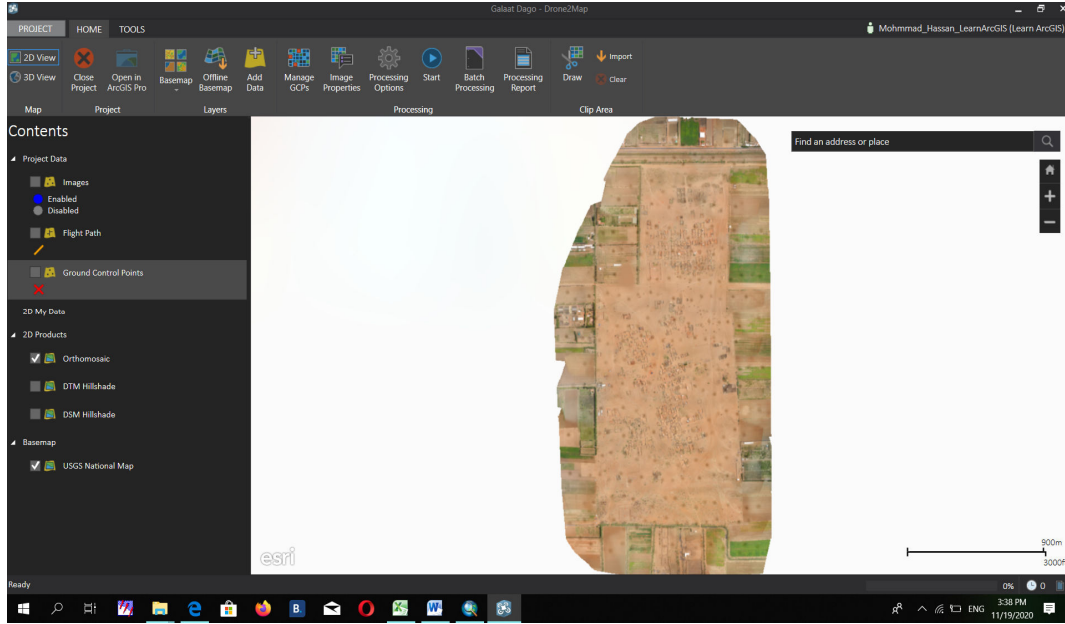
يتم تحديد بقية نقاط الضبط على ثلاث صور على الأقل الى اخر نقطة ضبط وهي (129)

بعدها نضغط Ok .

بعدها تبدأ عملية المعالجة من الشريط أعلاه من Start .

### 9.2.3 الإخراج النهائي للخريطة:

بعد الإنتهاء من المعالجة تظهر الخريطة بهذا الشكل



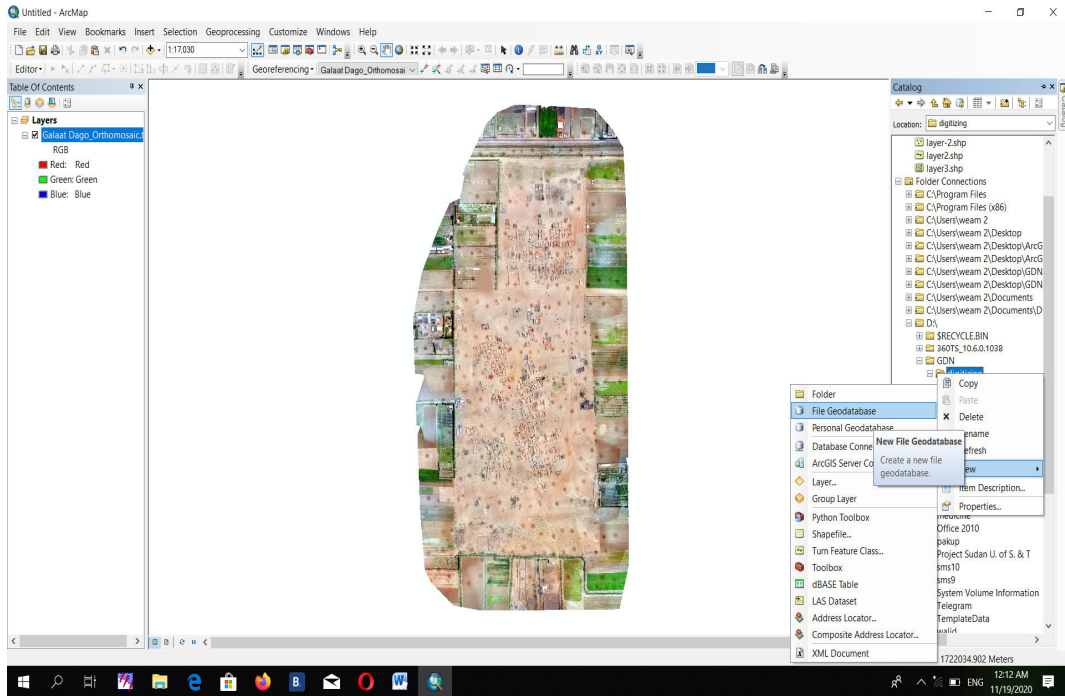
الشكل (3-20) : يوضح الخريطة النهائية

ويتم إستخراج تقرير المعالجة من الشريط أعلاه من Processing Report.

### 3.3 عمل ترقيم للصورة في ArcGIS

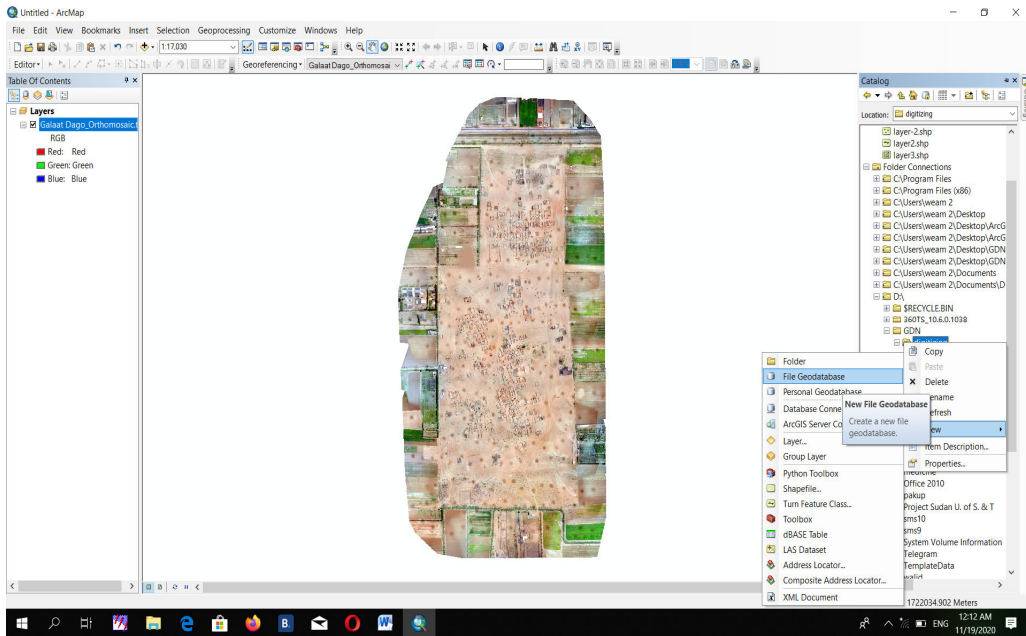
تم فتح الصورة في ArcMap ومن ArcCatalog في الملف المراد الحفظ فيه تم انشاء File Geodatabase بالضغط على Right Click في الملف المعني ومن New ومنها File Geodatabase





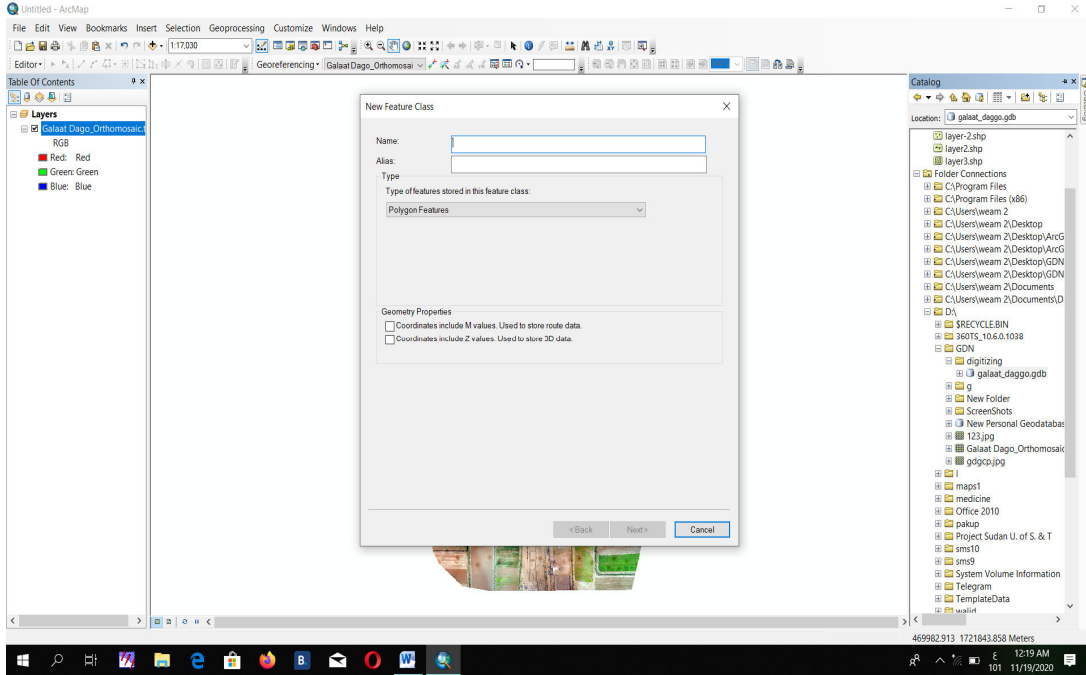
الشكل (3-21) : يوضح ادخال الخريطة في برنامج Arcgis

ومن ال Geodata Base نقوم بإنشاء Feature Class



الشكل (3-22) : يوضح انشاء Geodata base

نقوم بإدخال إسم ونوع الطبقة المراد إنشاءها



الشكل (3-23) : يوضح انشاء الطبقات

تم انشاء خمس طبقات (Trees ,Building ,Farms ,Store ,Roads) بعدها بدأت عملية التقييم بالرسم على كل الطبقات المنشأة

## الباب الرابع

### النتائج

#### 1.4 نتيجة البحث:

تم إنتاج خريطة (ortho mosaic) لمنطقة الدراسة وتم عمل تصميم لها (lay out) ومنها تم عمل ترقيم.



الشكل (1-4) : يوضح صورة لمنطقة الدراسة



الشكل (4-2) : يوضح الإخراج النهائي لترقيم للخريطة

## الباب الخامس الخلاصة والتوصيات

### 1.5 الخلاصة:

الطائرات المسيرة تمكن من إنتاج خرائط رقمية بدقة جيدة كما أنها توفر الوقت وتقلل التكلفة والجهد.

تم إنتاج خريطة رقمية من صور طائرة مسيرة باستخدام برنامج Drone2Map For ArcGIS لمنطقة قرية قلعة دقو في شرق النيل بمشروع السليت وهو أحد برامج المعالجة في المساحة التصويرية.

تم عمل ترقيم للخريطة المنتجة من معالجة صور الطائرة المسيرة .

## 2.5 التوصيات:

بعد إنتاج الخريطة الرقمية بإستخدام برنامج Drone2Map For ArcGIS نوصي بالآتي:

- تكثيف نقاط الضبط لدعم المعالجة .
- عمل نموذج إرتفاعات رقمي .
- قياس الإرتفاعات بإستخدام الكاميرا .

## المصادر والمراجع

مبادئ المساحة التصويرية الجوية ، عصمت محمد حسن

كتاب التعرف على أوامر وخصائص برامج المسح الجوي الرقمي ، الهيئة السعودية للمساحة

كتاب تخطيط رحلات التصوير الجوي – Arial Photography

كتاب ضبط الصور الجوية المساحية – Adjust Arial Photography

كتاب رسم الخرائط المساحية من النماذج المجسمة -Drawing Maps

مواقع الإنترنت :

<https://ar.m.wikipedia.org>

<https://www.researchgate.net>

<https://surveying.ahlamontada.net>