



بسم الله الرحمن الرحيم
جامعة السودان للعلوم والتكنولوجيا



التربية
العلوم
شعبة الرياضيات

بحث تكميلي لنيل درجة بكالوريوس الشرف في الرياضيات

بعنوان :

الإحناء الجيوديسي

إعداد الطالبات :

الاء قاسم عبد الوهاب

رحاب مير غني خلف الله

شهدة عبدالقادر محمد

ضحى عبدالله على

إشراف الأستاذة:

مها بلة محمد عجباً

لخنساء محمد مير غني

سبتمبر - 2018م



إلي من بلغ الرسالة وأدى الأمانة ونصح الأمة إلى نبي الرحمة ونور
العالمين سيدنا محمد صلى الله عليه وسلم
إلي من جرع الكأس فارغا ليسقيني قطرة حب إلى من كلت أنامله
ليقدم لنا لحظة سعادة إلى من حصد الأشواك عن دربي ليمهد لي
طريق العلم إلى القلب الكبير والدي العزيز
إلي ملاكي في الحياة..إلى معنى الحب إلى معنى الحنان والتفاني
...إلى بلسم الحياة وسر الوجود...إلى من كان دعاءها سر نجاحي
وحنانها بلسم جراحي إلى أعلى الحبايب أميال الحبيبة
إلي نصف روعي وسندي في الحياة...إلى ملاذي حينما تعصف بي
أمواج الهموم..إلى من تحمل العناء معي وشاطرني التعب والسهر
...إلى روضة الحياة وبستان الدنيا.....زوجي العزيز
إلي من قاسموني رحم أميالي من ينتظرون نجاحي بلهفة الأخوة
إلي الوجوه التي ترسم براءتها فتزهر قلبي أخوتي وأخواتي
إلي من صادقتهم على مقاعد الدراسة فصاروا لي كأخوتي وأكثر جمعتنا
الدفاتر والحقائب ولكن ربطتنا القلوب.... زملائي

الشكر والعرفان

ب
في مثل هذه اللحظات يتوقف اليرحى ير بل أن يخط الحروف ليجمعها في
كلمات وتتبعثر الأحرف خجلا وعبثا نحاول تجميعها في سطور..
إلى من أشعلت شمعة في دروب عملنا
وإلى من وقفت على المنابر واعطتنا حصيلة فكرها لتتير دربنا.

الأستاذة: الخنساء محمد مير غني

التي تفضلت بالإشراف على هذا البحث فجزاها الله خيرا.
كما نتقدم بالشكر إلى جامعة السودان للعلوم والتكنولوجيا وأمناء مكاتبات كل
من: كلية التربية وكلية العلوم وكلية الهندسة بجامعة السودان .

مستخلص البحث

تناولنا في هذا البحث دراسة المنحني ζ نام والسطوح والصيغ الأساسية للإنحناء الجيوديسي، ثم تناولنا بعض تطبيقاته وصيغ داروا التفاضلية .
وقد قسم البحث إلى خمسة فصول، تناولنا في الفصل الأول خطة البحث وأهميته واهدافه .

أما في الفصل الثاني تحدثنا عن المنحني (الإنحناء) و السطوح وتناولنا في الفصل الثالث الإنحناء الجيوديسي و صيغ داروا التفاضلية وفي الفصل الرابع بعض من التطبيقات و في الفصل الخامس النتائج والتوصيات والمراجع .

Abstract

In this study, we studied t in general, surfaces, basic formulas and geodetic curvature, and then we discussed some of its applications and Darbwa differential formulas.

The research was divided into five chapters. In the first chapter, we discussed the research plan, its importance and its scope.

In the second chapter, we talked about bending and surfaces. In the third chapter, we discussed the geodetic curve and the Darboa differential equations. In the fourth chapter, some of the applications and in Chapter 5, the results, recommendations and references.

قائه ه ات

رقم الصفحة	الموضوع	الرقم
أ	البسمة	-
ب	الآية	-
ج	الإهداء	-
د	الشكر والعرفان	-
هـ	مستخلص البحث	-
و	Abstract	-
ل	فهرست المحتويات	-
الفصل الأول خطة البحث		
1	مقدمة البحث	
4	أهمية البحث	
4	اهداف البحث	
4	مشكلة البحث	
4	حدود البحث	

4	منهجية البحث	
الفصل الثاني		
الإطار النظري		
5	مفهوم المنحنى في الفراغ	(1-2)
6	خواص المنحنى	(2-2)
6	تعريف الانحناء	(3-2)
7	رسم المنحنيات	(4-2)
7	السطوح	(5-2)
10	مفهوم السطوح	(6-2)
12	السطح المنتظم	(1-6-2)
14	الصيغة المترية على السطح	(2-6-2)
15	الصيغة الأساسية الثانية	(3-6-2)
17	الصيغة الأساسية الثالثة	(4-6-2)
الفصل الثالث		
الإنحناء الجيوديسي		
21	تعريف الجيوديسي	(1-3)
21	الإنحناء الجيوديسي	(2-3)
22	إستخدامات الإنحناء الجيوديسي	(3-3)
22	تطبيقات المساحة الجيوديسية	(4-3)
23	الآطارات المصاحبة للمنحنى على السطح	(5-3)
24	صيغ داربوا التفاضلية	(6-3)
27	المنحنيات الجيوديسية	(7-3)
الفصل الرابع		

تطبيقات		
34	تطبيقات على الانحناء الجيوديسي وصيغ داربوا	(1-4)
الفصل الخامس		
النتائج والتوصيات		
39	النتائج	(1-5)
39	التوصيات	(2-5)
40	المصادر والمراجع	(3-5)

ل



(1_1) المقدمة :

نشأة الهندسة وتطورت من قبل الميلاد حتى وصلت الى ذلك البناء العظيم في العصر الحديث،لما لها من تداخلات في أفرع العلوم المختلفة وتطبيقاتها في مجالات الحياة العلمية .ونبين كيف أن مفهوم النظرة للهندسة كأشياء محسوسة تغير ليصبح مفهوم مجرد وهذا التجريد هو صلب الواقع العلمي كما ظهر في كل من ريمان ولوباتشيفسكي والذي ثبت فيما بعد مدى ملائمة هذه الهندسات لكثير من مشاكل الحياة. وهذا الغرض مبنى على نظام المسلمات الذي قامت عليه الهندسة وتصنيفاتها المختلفة .وفي النهاية نركز على موضوع الهندسة التفاضلية وتوضيح مدى أهمية دراسة هذا التخصص لما له من ارتباط وثيق بأفرع الرياضيات المختلفة وكذلك التطبيقات العملية .

يرجع تاريخ الهندسة إلى الماضى السحيق حيث ظهرت في محاولات البابليون والمصريون القدماء لتأسيس حضاراتهم العريقة . وفي القرن السابع قبل الميلاد بدأ تطور الهندسة على أيدي المدارس الآغريقية .كثير من الحقائق الأساسية تم الحصول عليها في القرن السادس والخامس قبل الميلاد وظهرت في مفهوم النظرية وكيفية البرهان .

وفي القرن الثالث قبل الميلاد أصبح الإغريق لهم معرفة عميقة بالهندسة ،ليس فقط في تراكم عدد كبير من الحقائق الهندسية ولكن في طرق البرهان . ولهذا كانت هذه الفترة موجهة لتجميع كل النتائج معاً ووضعها في ترتيب منطقي كذلك قام الإغريق بأعمال كثيرة من أجل تطوير الهندسة ،ولكنها لم تظهر إلينا وخصوصاً بعد ظهور عمل إقليدس الشهير والذي أسماه الأصول هذا العمل يحتوي على ثلاثة عشر كتاباً تفصيلها كالاتي:

الكتب الست الأولى احتوت على دراسة الاشكال المستوية ،الكتب من الحادي عشر إلى الثالث عشر تخصصت في دراسة الأشكال المجسمة ،الكتب الباقية تخصصت في دراسة الحساب بشكل هندسي .

إذاالأصول لإقليدس احتوت على المفاهيم الأساسية في الهندسة . هذه الكتب قسمت إلى ثلاثة مجموعات هي :

المجموعة الأولى : التعاريف

المجموعة الثانية : الفرضيات

المجموعة الثالثة :المسلمات

اعتمد إقليدس علي هذه المجموعات من التعاريف والفرضيات والمسلمات في ترتيب نظريات الهندسة ترتيبا منطقيا .

الفرضية الخامسة :

كلنا يعرف القاعده الأساسية التي تلعبها المسلمة الخامسة من دراسة الأولية حيث أنها تشكل أساس نظرية توازي الخطوط المستقيمة وكل ما يتعلق بها مثل التشابه للأشكال وحساب المثلثات .

الهندسة التفاضلية :

النظرة الحديثة للفراغ الهندسي تشكلت بتوسع عندما تطورت الهندسة التفاضلية وعام 1827م توصل جاوس الي مجموعة من الخصائص الخاصة بالسطوح التي شكلت الهندسة الذاتية أو الداخلية للسطوح . هذه الهندسة هي دراسة الخواص التي يمكن ملاحظتها عن طريق ملاحظة بواسطة قياسات علي السطح نفسه مثل الأطوال،المساحات والزوايا وكان منشأ هذه الهندسة هو الهدف العملي من عملية مسح الأرض وخلاف ذلك فأنها تسمى الهندسة الخارجية .

الدراسة التحليلية البحتة التي طبقها ريمان في دراسة الأشكال الهندسية مكنته من تعميم مفهوم الإنحناء مباشرة للحالات متعددة الأبعاد وفراغات ريمان المعممة أصبحت مفيدة للفيزياء النظرية.

ماذا تعنى الهندسة التفاضلية ؟

1. الهندسة التفاضلية تعنى بدراسة الخواص المحلية والموسعة للمجموعات التفاضلية في الفراغ

الإقليدي

2. جاوس بيّن أن الخواص الهندسية المحلية تظل لاتغيرية طالما المسافة علي السطح تظل

لاتغيرية

3. ريمان عرّف السطح بدون النظر الي فراغ يحتويه واستنتج خواصه المحلية من تعريف المسافة

علي السطح

4. السطوح والمنحنيات هي مجموعات نقطية من الفراغ الثلاثي نحتاج لدراستها لمؤثر (دالة) يقوم

بعمل بارمترية لهذه المجموعات

5. الهندسة التفاضلية تهتم بالدالة أو الدوال التي تولد عديد الطيات (منحنى أو سطح) وهذه الدالة

مجالاتها قد يكون مناطق بها تجاعيد أو طيات أو نقاط شاذة والتجاعيد يتم وصفها خلال دالة

تفاضلية وهي دالة الإنحناء التي من خلالها نستطيع التمييز بين شكل و اخر مثل اختلاف

بصمة الأصبع في الكائن الحي حيث تتضح المنحنيات المختلفة التي تغطي السطح مثل المنحنيات البارومترية والتقاربية الإنحنائية والجيوديسية وغيرها.

(2_1) أهمية البحث :

1. التعرف على المنحنيات والسطوح .
2. التعرف على الانحناء الجيوديسي .
3. للتعرف على صيغ دار بوا التفاضلية

(3_1) أهداف البحث:

- 1) يهدف البحث إلي أن يفهم الطالب ما هو الإنحناء وما هو الإنحناء الجيوديسي.
- 2) يهدف البحث الي دراسة المنحنيات الجيوديسيه وصيغ دار بوا التفاضلية وكيفية الاستفادة من الانحناء الجيوديسي.

(4_1) مشكلة البحث:

صعوبة تحديد بعض النقاط والمنحنيات على سطح الأرض ،وصعوبة إنشاء خرائط للمساحات الشاسعة .

(5_1) حدود البحث:

الحدود المكانية : ولاية الخرطوم
الحدود الزمانية : 2017-2018م

(6_1) منهجية البحث :

يتبع هذا البحث المنهج الوصفي.



(1-2) مفهوم المنحني في الفداء :

هو المدى لدالة متجة متصلة علي فترة من الأعداد الطبيعية ويمكن صياغة هذا التعريف رياضياً علي أنه مجموعة النقط C والتحويل المتصل T حيث يكون C صورة الفترة المغلقة $[a, b]$ تحت المتصل T .

المنحني هندسياً :

هو المحل الهندسي لنقطة ذات حدية واحدة .

(2_2) خواص المنحني:

- 1- يسمى المنحني مستوى إذا وقع بكاملة في مستوي ويكون ملتو إذا كان غير ذلك .
- 2- يكون المنحني C مغلقاً علي الفترة $[a, b]$ إذا حقق التمثيل البارامتري $r(a) = r(b)$ اي اذا انطبقت نقطة البداية للمنحني مع نقطة النهاية للمنحني مثل الدائرة
- 3- يسمى المنحني بسيط إذا لم يتقاطع مع نفسه مثل القطعة المستقيمة .
- 4- قد يتقاطع المنحني مع نفسه ويسمي منحني متقاطع وتسمي نقط التقاطع بنقط تقاطع مزدوجة للمنحني α .
- 5- تكون الدالة ملساء اذا كانت r لها مشتقات متصلة علي الفترة او يكون المنحني C اذا كان التمثيل البارامتري املس اما اذا كانت الدالة المتجة r المعرفة علي الفترة مكونة من عدد محدود من الفترات تكون في كل منها ملساء وبذلك يكون المنحني C املس علي قطع .

(3_2) تعريف الانحناء:

ليكن K منحني املس له تمثيل بارامتري $N(t)$ قابل للاشتقاق فان المنحني يعرف

وهو يمثل معدل متجه تغير وحده المماس بالنسبة لمقدار طول قوس المنحني .

تعريف اخر :

لديك C هو منحني املس ويكون له التمثيل البارامتري بدلالة دالة طول القوس s وليكن $\emptyset = \emptyset(s)$ هي الزاوية المقاسة في عكس عقارب الساعة من الانحناء الموجب لمحور السينات الي متجة الوحدة المماس $T = T(s)$ وعليه فان الانحناء هو معدل تغيير الزاوية \emptyset بالنسبة الي طول

$$K = \frac{d\emptyset}{ds} \text{ القوس}$$

$$\vec{N} = \frac{d\vec{T}}{d\theta}$$

(4_2) رسم المنحنيات :

رسم المنحنيات هو التمثيل البياني للدوال ويقوم على تتبع سلوك $f(x)$ لدالة f عندما تتغير قيمة x في فترة معينة . ويتم هذا التمثيل عملياً بفرض قيم للمتغير x واقعة في مجال f ثم رصد القيمة $y = f(x)$ المقابلة ، ويحصر جميع الأزواج المرتبة $(x_i, y_i), i = 1, 2, \dots, n$ في جدول حيث n عدد نقط التمثيل ، نكون قد حصلنا على تمثيل عددي للدالة .

وأخيراً تقع النقط $P(x_i, y_i), i = 1, 2, \dots, n$ في المستوى xy المحدد بالمحورين المتعامدين $Oy = 0x$ اللذين يضمنان على الترتيب الأحداثيات السينية $x_i, i = 1, 2, \dots, n$ للنقط والأحداثيات الصادية $y_i, i = 1, 2, \dots, n$ لها ، وبتوصيل هذه النقط بخطوط مستقيمة بينها ينشأ ما يسمى بمنحنى الدالة .

وكلما زاد عدد النقط n زادت دقة التمثيل حتى يقترب الرسم من المنحنى الحقيقي إلى حد كبير

(5_2) السطوح:

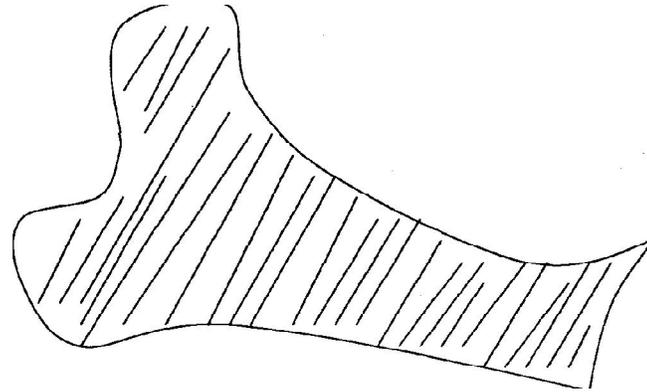
في الحياة اليومية نرى سطوح كثيرة مثل البالونات والأنايبب وأكواب الشاي والأغشية الرقيقة مثل فقاعات الصابون والتي تمثل نماذج فيزيائية ولدراسة هندسة هذه السطوح نحتاج إلى إحداثيات لعمل الحسابات اللازمة . هذه السطوح موجودة في الفراغ الثلاثي لكن لا يمكن أن نفكر بأنها ثلاثية البعد على سبيل المثال إذا قطعنا أسطوانة مقطع طولى فإنه يمكن فردها أو بسطها لتصبح قطعة مستوية على سطح المكتب هذا يوضح أن هذه السطوح ثنائية البعد بالوراثة ولهذا يجب وصفها بإحداثيين .

هذا يعطينا الانطباع الأول عن كيفية الوصف الهندسي للسطوح بالتحديد نحاول فرد قطعة من المستوى حول سطح ويتطلب ذلك تمدد (بلا إنقطاع) ولى (ضغط أو انحناء) بدون لصق أو تمزق وهذا يوضح كيف تظهر منحنيات السطح في الفراغ هذا الفرد يقدم إحداثيات لعمل حساب التفاضل والتكامل على السطح حساب التفاضل على السطح يمكننا من الوصف الهندسي للسطح مثل حساب التفاضل الخاص بضيغ فرينية بالنسبة للمنحنى .

السطح المنتظم يمكن الحصول عليه من قطع من الورق المستوى وترتيبها بطريقة ما بحيث الشكل الناتج يكون خالي من النقاط الحادة أو الأثر 6 ، المدببة أو التقاطعات الذاتية (السطح يقطع

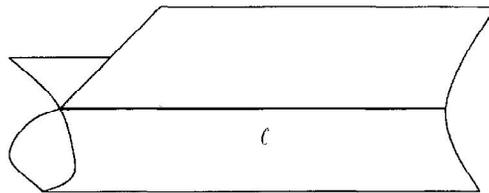
نفسه) وبالتالي يمكن التحدث عن المستوى المماس عند نقاط الشكل وبالتالي يمكن القول أن السطح في الفراغ الثلاثي الإقليدي \mathbb{R}^3 وهو مجموعة جزئية من \mathbb{R}^3 (بمعنى تجمع خاص من النقاط) وبالطبع ليست كل المجموعات الجزئية تكون سطوح وبالتأكيد نعني سطوح ملساء وثنائية البعد.

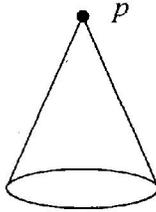
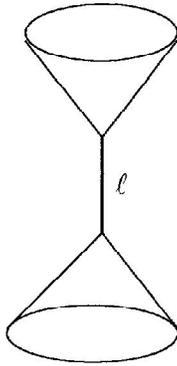
وتوضح ذلك من خلال سطوح تبدو محلياً مثل ورقة ثنائية البعد مطوية كما هو موضح من خلال الأشكال الآتية



بب

شكل رقم (2- 1)



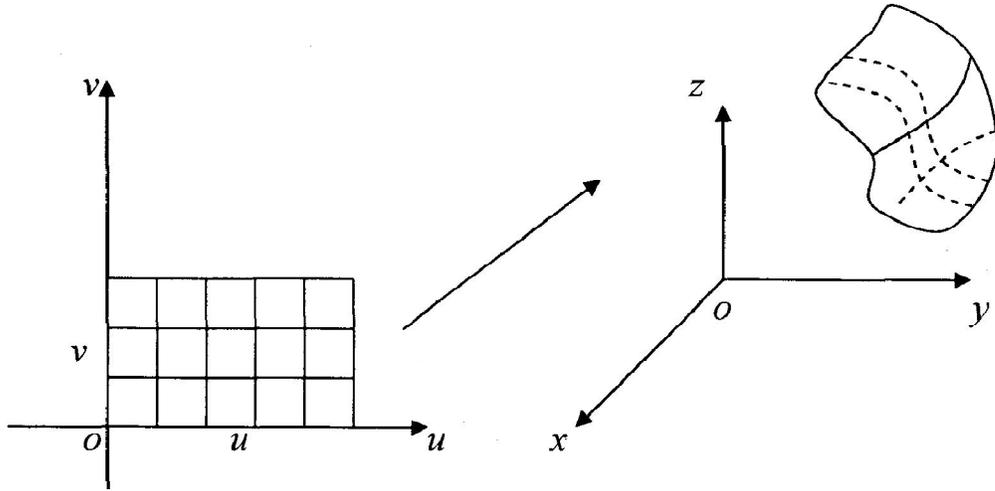


شكل رقم (2-2)

نلاحظ أن (شكل مجموعة جزئية ليست سطح) لا تمثل سطح بسبب خط التقاطع ولكن نفس الشكل بعد حذف خط التقاطع يصبح سطح كذلك في شكل (مجموعة جزئية ليست سطح) الشكل لا يمثل سطح بسبب الخط الواصل بين رؤوس المخروطين وفي شكل (مجموعة جزئية ليست سطح) نرى أن الشكل ليس سطح بسبب رأس المخروط (ناب) أي أن المخروط بدون رأسه يصبح سطح .

والمنحنى المنتظم يعنى وجود متجة مماس غير صفري وبالنسبة للسطوح يعنى وجود مستوى مماس معرف تعريف جيد .

السطوح في الفراغ الثلاثي تكون ثنائية بعد وسيسمع أن نمثلها بارامترياً (سيطاً) بمتغيرين وتوضح ذلك في الشكل



شكل رقم (3-2)

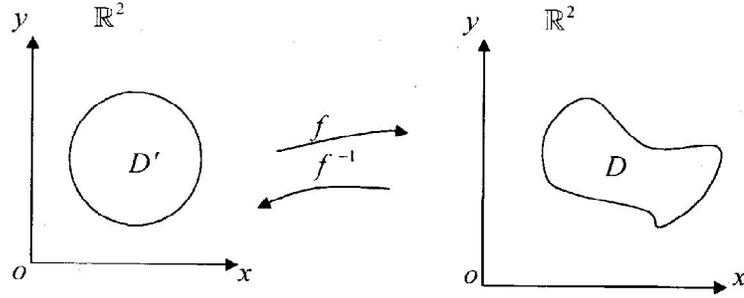
(6_2) مفهوم السطوح:

نفرض أن D جزء من مستوي ما وأن D^X المنطقة الموجودة داخل دائرة ما والتي تسمى قرص مفتوح إي أن

$$\dot{D} = \{X^1, X^2: (X^1)^2 + (X^2)^2 < a^2\}$$

إذا كانت D صورة للقرص المفتوح \dot{D} بواسطة راسم توبولوجي فان D تسمى منطقة بسيطة إذا وفقط إذا كان $D = F(\dot{D})$ حيث راسم تناظري احادي وان F, F' دوال متصلة بمفهوم التوبولوجي في هذه الحالة يقال أن D تكافئ \dot{D} .

تكافؤ هوميوورفيك كما موضح في الشكل



شكل رقم (3-2)

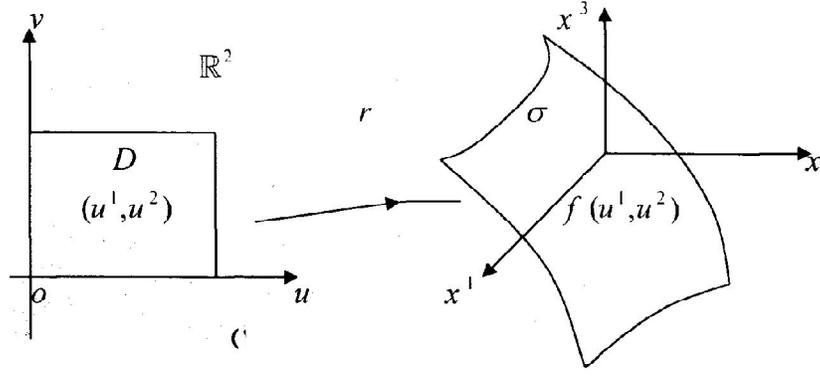
نفرض ان C هو منحنى بسيط مغلق في المستوي من نظرية جوردان نجد ان C يقسم المستوي الي جزئين احد هذه الاجزاء محدود والآخر غير محدود والجزء المحدود في هذه الحالة يمكن اعتباره صورة قرص مفتوح بواسطة تبولوجي مثل المناطق الموجودة داخل كل من المربع والمستطيل والقطع المكافئ هي مناطق بسيطة

تعريف

مجموعة النقط σ في الفراغ E^3 تسمى بالسطح الأولي اذا كانت محددة لمنطقة بسيطة D في مستوي ما بواسطة راسم تبولوجي اي ان $\sigma = F(D)$ اذا كان u^1, u^2 هي الاحداثيات الكارتيزية لاي نقطة في المنطقة D وان x^1, x^2, x^3 هي احداثيات النقطة المناظرة لها علي السطح البسيط الاحداثيات x^1, x^2, x^3 هي دوال في احداثيات المنطقة D اي $x^1 = f_1(u^1, u^2), x^2 = f_2(u^1, u^2), x^3 = f_3(u^1, u^2)$ هذا النظام من المعادلات يسمى بمعادلات السطح σ في الصورة البارامترية وهذه المعادلات تكافي

في الصورة الإتجاهية

$$\underline{r} = \underline{r}(u^1)$$



شكل رقم (3-2)

حيث الدالة الإتجاهية $r = r(u^1, u^2)$ وحيدة القيمة والإحداثيات البارامترية u^1, u^2 الإحداثيات المنحنية وعند تثبيت u^1, u^2 فاننا نحصل على منحنى يقع على سطح هذه المنحنيات تسمى بمنحنيات الإحداثيات

وهذه المجموعة مرتبطة سطح بسيط ويسمى متكامل إذا كانت النهاية لاي متتابعة تقاربية من النقط التى على السطح هى أيضا نقطة على السطح . مثل سطح الكرة ومجسم القطع المكافئ . إذا كان السطح البسيط المتكامل محدود فإن السطح يسمى بالسطح المغلق . مثل سطح الكرة و سطح قارب النجاة .

وسطح عام إذا كانت هى صورة لسطح بسيط بواسطة راسم توبولوجى محلى فى الفراغ E^3 .

(1_6_2) السطح المنتظم :

يقال ان السطح σ انة منتظم (قابل للتفاضل K من المرات) إذا كان كل نقطة من نقاطه لها منطقة مجاورة تسمح بتمثيل بارمترى منتظم على الصورة:

$$x^i = x^i(u^\epsilon)$$

حيث x^i دوال منتظمة (دوال منتظمة وقابلة للتفاضل K من المرات) معرفة فى منطقة DCR^2 من المستوى UV .

فمثلا التمثيل البارامترى للسطح هو:

أو مايكافئ:

$$x^i =$$

ونستخدم أسلوب أينشتاين الاختزالي الجمعي لمعالجة نظرية السطوح ولذلك تعتبر مجموعتين من الرموز الترقيمية أحدهما لاتينية i, j, k ومداها هو $1, 2, 3$ وأخرى إغريقية $\alpha, \beta, \gamma, \delta$ ومداها هو $1, 2$ توضيحا لذلك تعتبر الامثلة الآتية:

$$a^i b_i = a^1$$

$$A_{\alpha\beta} E$$

إذا كانت $x^i = x^i(u^\alpha) = x^i(u^1, u^2)$, $i = 1, 2, 3$ هي دوال منتظمة في المنطقة D من المستوى u^1, u^2 والتي تحقق أن المصفوفة الجاكوبية :

لها المرتبة 2 عند كل نقطة $(u^1, u^2) \in D$ فإن المعادلات (2,2) تعين سطح ما σ هو صورة لسطح بسيط D بواسطة راسم توبولوجي محلي والذي يحدد للنقطة $(u^1, u^2) \in D$ نقطة في الفراغ إحداثيات تعطى بالمعادلات (2,2) لإثبات ذلك نثبت ان الرسم

راسم أحادي (متباين) محلي نفرض على العكس أن الراسم غير أحادي ولذلك توجد النقطة (u_0^1, u_0^2) بحيث أنه في النقطة المجاورة لها والصغيرة صغرا كافيا يمكن اختيار النقطتين $(u^\alpha) = (u^1, u^2)$, $(v^\alpha) = (v^1, v^2) \in D$ والتي تحقق المعادلات $x^i(u^\alpha) - x^i(v^\alpha) = 0$ $i = 1, 2, 3$, $\alpha = 1, 2$ او ما يكافئ:

ولكن

$$x^i(u^1, u^2) - x^i(v^1, v^2) = (u^1 - v^1) x_{1\alpha}^i + (u^2 - v^2) x_{2\alpha}^i$$

(وبذلك نستخدم مفكوك تيلور في منطقة الجوار المباشر من الرتبة الاولى)

إي يكون لدينا نظام المعادلات الخطية (في المجاهيل $u^1 - v^1, u^2 - v^2$) المتجانسة الآتية :

$$(u^2 - v^2) x_{2\alpha}^i + (u^1 - v^1) x_{1\alpha}^i = 0$$

$$x_{\alpha}^i = \frac{\partial x^i}{\partial u^\alpha} \quad \alpha = 1, 2$$

نفرض ان $u^1 - v^1, u^2 - v^2$ لايتساويان الصفر فى أن واحد ومن المعادلة (4,2) يكون
للمصفوفة

مرتبة اقل من 2 اى ان جميع محددات الرتبة الثانية تنعدم فى القيمة ومن أستمرار الدوال x_2^1, x_1^1
ينتج ان جميع محددات الرتبة الثانية للمصفوفة :

تنعدم عند النقطة (u_0, v_0) أى أن مرتبة المصفوفة تقل عن العدد 2 وحيث أن المصفوفة
(5,2) هى المصفوفة البديلة للمصفوفة (3,2) ولذلك نكون قد توصلنا الى تناقض أى أنه لا بد
أن يكون الراسم $\sigma : D \rightarrow F$ راسم توبولوجى .

نظام المعادلات (2,2) يمثل سطحاً فى الفراغ إذا كان فقط مرتبة المصفوفة الجاكوبية (3,2)
تساوي 2 .

البرهان :

المصفوفة الجاكوبية تعطى (3,2) ولذلك نعتبر الحالات الآتية :

أ. مرتبة المصفوفة (3,2) تساوى صفراً وفى هذه الحالة لا بد من تنعدم جميع عناصر

المصفوفة أى أن $\frac{\partial x^1}{\partial u^i} = 0 \quad i = 1, 2, 3, \alpha = 1, 2$ وبالتالى يكون

$x^i = a^i = \text{const}$ ولذلك المجموعة (2,2) تمثل نقطة ثابتة $(x^i) = (a^1, a^2, a^3)$

فى الفراغ E^3 .

ب. مرتبة المصفوفة (3,2) تساوي 1 فى هذه الحالة توجد $3 - 1 = 2$ من العلاقات التى

تربط الدوال الاحداثية x^i وتكون خالية تماماً من u^1, u^2 . أى توجد العلاقات :

$f_1(x^1, x^2, x^3) = 0, \quad f_2(x^1, x^2, x^3) = 0$ التى تمثل معا منحنى عى الفراغ أى أن

المعادلات (2,2) تمثل منحنى فراغى وليست سطحاً

مرتبة المصفوفة (3,2) تساوي 2 وعلية يجب أن ترتبط الدوال x^i بعلاقة واحدة $f(x^i)$
وهذه $f(x^1, x^2, x^3)$ تمثل سطحا فى الفراغ أى أن مجموعة المعادلات (2,2) تسمى التمثيل
البارامترى للسطح ويعطى بالمعادلات الاتجاهية :

$$r(u^1, u^2) = r(u^\alpha)$$

إذا كانت الدالة الاتجاهية (6,2) لها مشتقات جزئية متصلة لاي رتبة بالاضافة الى $r_1, r_2 \neq 0$

$$\text{حيث } \underline{r}_\alpha = \frac{\partial r}{\partial u^\alpha}$$

فإن التمثيل البارامتري (7,2) أو (7,6) يسمى تمثيل بارامترى منتظم .

(2_6_2) الصيغة المترية على السطح :

لنعتبر سطحا فى الفراغ معطى بالتمثيل البارامترى :

ومنحنى واقع عليه معطى بالمعادلتين $u^a = u^a(t)$ إذا المماس لهذا المنحنى هو :

$$\underline{r}^1 = \underline{r}_a u^a = \frac{d}{dt} \text{ أو مايكافئ}$$

وهذه الصيغة تعطى الإتجاهات على السطح لتكن s هى المسافة القوسية على المنحنى

$$u^a = u^a(t) \text{ وبناء عليه يكون :}$$

$$\left(\frac{ds}{dt}\right)^2 = \left|\frac{dr}{dt}\right|^2 = \langle \underline{r}, \underline{r} \rangle = \langle \underline{r}_a u^a, \underline{r}_p u^p \rangle \text{ (من خواص الضرب القياسي)}$$

لنرمز الآن للصيغة $\langle \underline{r}_a, \underline{r}_B \rangle$ بالرمز g, B وبالتالي نحصل على :

$$\left(\frac{ds}{dt}\right)^2 = g_{11} |$$

حيث :

$$\therefore \left(\frac{ds}{dt}\right)^2 = g_{11} \left(\frac{du^1}{dt}\right)^2 + 2g_{12} \frac{du^1}{dt} \frac{du^2}{dt} + g_{22} \left(\frac{du^2}{dt}\right)^2$$

وهذه تعطى مربع عنصر المسافة القوسية على المنحنى الذى يقع على السطح وهى صحيحة لاي منحنى واقع على السطح إذا يمكننا حذف t من الطرفين ونحصل على ds^2 وهى تمثل عنصر المسافة بين نقطتين متجاورتين على السطح أى أن :

وهذه الصيغة تسمى الصيغة المترية للسطح أو الصيغة الأساسية الأولى على السطح وتسمى الكميات الأساسية الأولى [الكميات المترية على السطح] بالنسبة للصيغة المترية اعلاه نعرف مميز الصيغة المترية (محدد الصيغة التربيعية الاولى) للسطح ونرمز للسطح عادة ب g ويعطى من :

(3_6_2) الصيغة الأساسية الثانية :

نعتبر سطح M فى الفراغ \mathbb{R}^3 تمثله البارامترى المنتظم على الصورة :

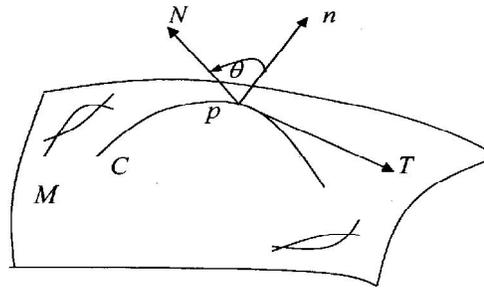
$$M: R(u^1, u^2)$$

المنحنى C واقع على السطح M وله تمثيل بارامترى بدلالة بارامتر طول القوس s على الصورة :

ومايكافئ:

لتكن P هى إحدى نقاط المنحنى C, T وحدة المماس له عند P, n وحدة متجة العمود الاساسى للمنحنى C عند P, N متجة الوحدة العمودى على السطح عند P ولتكن θ هى الزاوية بين N, n أى أن

كما مبين فى الشكل :



شكل (4,2)

وحدة المماس تعطى ب :

$$T =$$

أو مايكافئ :

بالتفاضل مرة أخرى بالنسبة إلى S واستخدام صيغة فرتيبة التفاضلية نحصل على :

$$\frac{d^2R}{ds^2} =$$

حيث: $R_{\alpha\beta} = R_{\beta\alpha} = \frac{d^2R}{du^\alpha du^\beta}$ لان نظرية بنج لتبادل الإشتقاق متحققه ولذلك لان R دالة منتظمة .

بضرب طرفى العلاقة فى N واستخدام العلاقة (9,4) نحصل على :

K

ولكن N عمودى على المماس $T_p M$ فهو عمودى على $R_2 R_1 \cdot T$ عند P

وبوضع $L_{\alpha\beta} = \langle N, R_{\alpha\beta} \rangle = \langle N, R_{\beta\alpha} \rangle = L_{\beta\alpha}$

$$\therefore K \cos \theta = \frac{L_{\alpha\beta} du^\alpha du^\beta}{ds^2} = \langle \frac{d^2R, N}{ds^2} \rangle$$

حيث المقام ds^2 هو الصيغة الأولى I أو الصيغة المترية والبسط صيغة تربيعية أيضا تسمى الصيغة الأساسية الثانية ويرمز لها بالرمز II حيث :

$$= L_{11}(du^1)^2 + 2L_{12}du^1du^2 + L_{22}(du^2)^2$$

$$K \cos \theta = \frac{II}{I} \quad \therefore \text{العلاقة تأخذ الصورة :}$$

$$16 \quad \cos \theta = \frac{L_{\alpha\beta} du^\alpha du^\beta}{g_{\alpha\beta} du^\alpha du^\beta} \quad \text{أو من تعريف I}$$

❖ كل من البسط والمقام صيغ جمعية كل منها منفصل عن الآخر أى لا يجوز

إختصار du^α فى البسط مع du^α فى المقام .

الكميات الأساسية الثانية $L_{\alpha\beta}$ المعرفة يمكن إعطاؤها فى صور تفصيلية أكثر كالآتى:

$$L_{11} = \cdot$$

$$L_{12} = \frac{1}{\sqrt{g}} [R_{12}, R_1, R_2] = \frac{1}{\sqrt{g}} [R_{21}, R_1, R_2]: \text{وبالمثل}$$

حيث $[\cdot]$ يعنى حاصل الضرب الثلاثي القياسي وهو عبارة عن محدد من الرتبة الثالثة .

❖ الصيغ التربيعية I, II تكتب بلغة المصفوفات على الصورة:

$$\text{حيث: } du = (du^1, du^2), (g_{\alpha\beta}), (L_{\alpha\beta}) \text{ مصفوفات ذات أبعاد } 2 \times 2 .$$

1. الصيغة الأساسية الثانية II ليست موجبة بالتحديد.

نجد من العلاقة $K \cos \theta = \frac{II}{I}$ المقام الايمن $I =$ وهى صيغة تربيعية موجبة بالتحديد ولكن

الطرف الأيسر $K \cos \theta$ من الممكن أن يساوى صفراً أو مقدار سالب أو موجب، أى أن إشارة II

هى إشارة $K \cos \theta$ وبالتالي فإن II متميزة الإشارة أى ليست موجبة بالتحديد.

(4_6_2) الصيغة الأساسية الثالثة:

للسطح المنتظم M والموجة نعرف الصيغة الأساسية الثالثة وهى عبارة عن الصيغة الأساسية

الأولى للصورة الكروية (أو المرسومة بحقل المتجة العمودى). ويرمز لها بالرمز III .

من هذه التعريف يمكن كتابه III على الصورة :

ولا تتغير بتغير إتجاه السطح أى أنها لاتغيرية مثل الصيغة الأولى .

على السطح المنتظم $M: R = R(u^1, u^2)$ يتحقق:

حيث H, K هما الإنحناء الجاوسى والمتوسط على الترتيب I, II, III هى الصيغ الأساسية الأولى

و الثانية والثالثة على الترتيب .

دون خسارة فى التعميم نختار سطح منتظم مغطى أساسى ($L_{12} = g_{12} = 0$) وباستخدام صيغ

روديجر نحصل على :

$$\begin{aligned} dN \\ = -k \end{aligned}$$

وبالمثل يمكن إثبات أن :

بضرب المعادلة (2,4) قياسيا نحصل على :

$$\langle dN + K_1 dl$$

وحيث أن (غطاء أساسي) $g_2 = \langle R_1, R_2 \rangle > 0$

وباستخدام خواص الضرب القياسي يكون لدينا :

$$\langle dN, dN \rangle + K_1$$

$$\therefore \langle dN, dN \rangle :$$

وباستخدام تعريف الصيغ الأساسية الأولى والثانية والثالثة وكذلك تعريف الإنحناء الجاوسي والمتوسط نحصل على : $III - 2HII + KI = 0$ وهكذا يكون البرهان .



الفصل الثالث

الإحناء الجيوديسي

تمهيد:

منحنى الفراغ Γ لعناء W ولى Γ يحددان شكله وإطار محلى متحرك مع المنحنى يسمى إطار فرينيه. ولكن إذا كان المنحنى C واقع على سطح منتظم M . ويوجد انحناء K للمنحنى وانحناء عمودى K_n وهو مركبة متجة الانحناء K في إتجاه العمودى N على السطح .

ماذا عن مركبة الأخرى للانحناء أي المركبة في إتجاه المستوى العمودي على N وهو طبعاً المستوى المماس $T_p M$ ونذكر من أنواع الانحناءات عند نقطة ما على منحنى واقع على سطح منتظم M : ومنها مثلاً الانحناء العمودى والانحناءات الأساسية.

ونركز على الإنحناء الآخر الذى هو مركبة متجة الانحناء في المستوى المماس $T_p M$ والذى يسمى الانحناء الجيوديسي . كذلك كانت الإنحناءات الأساسية ترتبط مع منحنيات تسمى خطوط الانحناء أو الاتجاهات الأساسية (الانحنائية) . بطريقة مماثلة توجد منحنيات واقعة على السطح ترتبط بالإنحناء الجيوديسي والتي تسمى الخطوط الجيوديسية أو خطوط اقصر بعد وهي تعميم للخط المستقيم في الفراغ الإقليدي.

(1_3) تعريف الجيوديسي:

الجيوديسيا: هي كلمة يونانية الأصل معناها ذلك العلم الذى يختص بقياس ومراقبة كل من حجم وشكل الارض بالإضافة الى تحديد مواضع النقط على سطح الأرض . وهو ذلك الفرع من علم المساحة الذى يبحث عن تحديد الشكل الرياضى للكرة الأرضية .

وفي الرياضيات الجيوديسي وخاصة في الهندسة التفاضلية هو تعميم للخط المستقيم ضمن الفضاءات المخفية , ففي الهندسة الإقليدية فإن الخط المستقيم هو اقصر مسافة بين نقطتين . ولكن على سطح الكرة فإن اقصر مسافة بين نقطتين هو الخط الجيوديسي . يعتمد طول الخط الجيوديسي على طبيعة الفضاء المنحنى فإذا كان الفضاء يراعى المترية النظامية فعندئذ يمكن تعريفه على أنه اقصر خط بين نقطتين على متعدد التفرع .

(2_3) الانحناء الجيوديسي :

نفرض أن C منحنى واقع على السطح المنتظم $M: X = X(u^\alpha)$ وممثل تمثيل بارامترى طبيعى أى $u^\alpha = u^\alpha(s)$ حيث S بارامتر طول القوس وبالتالي فإن معادلتة الاتجاهية تكون على الصورة

:

المشتقة الثانية للدالة $X(s)$ بالنسبة الى s هي $\ddot{X} = \frac{d^2x}{ds^2} = K_n, \cdot = \frac{d}{ds}$ حيث n العمود الأساسي للمنحنى عند p, k انحناء المنحنى C عند p حيث المتجة $\dot{X}(s)$ يعنى حقل متجة الانحناء K للمنحنى ومعرف على امتداد نقاط السطح M والمقيدة على المنحنى C إذا يمكن كتابته فى صورة مجموع جزئين إحداها مماسي والاخر في إتجاه العمودى على السطح وليكن

$$\underline{K} = \dot{X} = \underline{K}_n + \underline{K}_g:$$

$$\text{or } K_n = \frac{d^2X}{ds^2} = k_n N + K_g n_g$$

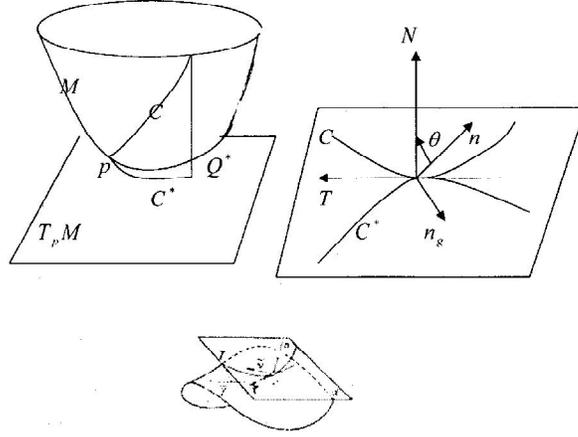
حيث N العمودى على السطح M عند النقطة p و K_g, n_g هى مركبة مماسية عمودية على المنحنى C أى أن K_g, n_g واقعة في المستوى المماسي $T_p M$ أى أن $n_g \in T_p M$ متجة وحده عمودي على N وعمودي على المماس للمنحنى عند P المركبة K_n سبق وأن عرفناها وهى الانحناء العمودى وله علاقة بالصيغة الأساسية الثانية II على السطح M .

تعريف :

المركبة K_g تسمى الانحناء الجيوديسي للمنحنى C على المستوى المماسي $T_p M$ أى أنه اذا كان C^* هو مسقط المنحنى C على المستوى المماسي $T_p M$ وكان K انحناء المنحنى C فإن K_g هو انحناء المسقط C^* . K_n هو انحناء العمودى للمنحنى C فى اتجاه N بحيث تكون صياغته كلاتى :

الانحناء الجيوديسي K_g للمنحنى C عند النقطة p هو المسقط الاتجاهي لمتجة الانحناء \underline{k} للمنحنى عند C على مستوي المماس $T_p M$ عند النقطة P .

الانحناء الجيوديسي يرتبط بالصيغة الأساسية الاولى اعلي السطح ولكن حسابها ليس بالامر السهل حيث أننا نستخدم رموز كرسيتوفل والمعادلات الأساسية علي السطح .



شكل رقم (3-1)

(3-3) إستخدامات الانحناء الجيوديسي :

علم المساحة التطبيقية أو علم تقسيم الأرض وشكل الأرض ومساحتها أو الجيوديسيا هو علم يبحث في كثير من الموضوعات التي تتصل بحجم الأرض وشكلها وأبعادها وباطنها ومجالها المغنطيسي وحرارة باطنها وأيضاً يهتم بموضوعات تتعلق بدراسة القشرة الأرضية وحركتها . وتبحث الجيوديسيا في دراسة معلومات خاصة بإجزاء كبيرة من سطح الأرض في الموضوعات التالية:

1. مواقع نقط عديد على سطح الأرض تسمى (نقط المثلثات) لعمل مساحات كبيرة .
2. الرصد الفلكي : لتعين مكان الراصد بالنسبة لسطح الأرض والفرض منه تثبيت مواقع نقط المثلثات .
3. الميزانيات الدقيقة لتعين إرتفاعات النقط فوق سطح البحر .
4. دراسة المد والجزر وقاع البحار .
5. إنشاء الخرائط للدوال والمساحات الشاسعة .
6. التغير في منسوب السطح المتوسط للبحار .
7. تركيب القشرة الأرضية .

(4_3) تطبيقات المساحة الجيوديسيه:

1. تحديد التحركات والأنذلاقات التي تحدث للقشرة الأرضية .
2. إستخراج البترول من الصحاري والمحيطات .

3. تحديد مسارات الأهداف للصواريخ عابرة القارات .

4. الملاحة الجوية والبحرية .

5. المسوحات التي تختص بالزلازل .

6. تشغيل نظام تحديد المواقع.

(5_3) الاطارات المصاحبة لمنحنى علي السطح:

بالنسبة لمنحنى فراغ منتظم وممثل بدلالة بارمتر طول القوس أمكن تكوين إطار فرينية

$[T, n, b]$ الان إذا كان المنحنى

وقع علي

$$(1,3)C: V \rightarrow X(u^1(v), u^2(v))$$

السطح $M: X = (u^1, u^2)$ ونفترض أن C ممثل بدلالة بارمتر طول القوس أي أن

بما أن $\frac{dx}{ds}$ متجة وحدة وهو مماس للمنحنى إذا فهو حقل متجة وحدة وليكن T حيث

$$T = X_1 \dot{u}^1 + X_2 \dot{u}^2 \quad (5,3)$$

وهو في الحقيقة مماس للمنحنى وكذلك للسطح ولكن n هو العمود الاساس للمنحنى إذا ليس من

الضروري ان يكون عمودي علي المستوي المماس $T_p M$ عند P علي المنحنى $C: X =$

$$X(u^\alpha(v))$$

إذا لدراسة سلوك الانحناء (أي كيف يتغير) عندما المنحنى C يتغير سلوكه حول النقطة p

فإن إطار فرينية $\{T, n, b\}$ المصاحب للمنحنى C يكون غير مناسب لأن كل من n, b يتغير مع

C بالاضافة الي أن n يكون غير معرف عندما $k = 0$ في مثل هذه الحالة يكون من المناسب

تكوين إطار مصاحب للمنحنى ومرتبطة مع العمودي N علي السطح M عند النقطة p هذا الاطار

هو $[T, n_g, N]$ حيث

$$N = \frac{X \cdot T}{|X \cdot T|}$$

والمتجة n_g يسمى متجة الجيوديسي العمودي .

- الثلاثي العياري المتعامد $[T, n_g, N]$ يحقق $[T, n_g, N] = 1$

- n_g هو متجة وحدة عمودي علي المنحنى وواقع في المستوي $T_p M$ عند p إذا باستخدام

الإطار $[T, n_g N]$ يمكن كتابة

$$.kn = k_n N + k_g n_g \quad (7,3)$$

حيث $k_n N$ المسقط العمودي للمتجة k_n علي إتجاه العمودي N المركبة $k_g n_g$ هي المسقط العمودي

لحل المتجة k_n (حقل الانحناء للمنحنى) علي المستوي المماس $T_p M$ عند النقطة p .

الان إتجاه المماس لمنحنى ورفع علي السطح يعطي من

$$\frac{dx}{ds} = x_\alpha \dot{u}^\alpha, \quad \frac{d}{ds} \quad (8,3)$$

$$\frac{d^2x}{ds^2} = x_{\alpha\beta} \dot{u}^\alpha \dot{u}^\beta + x_\alpha \ddot{u}^\alpha \quad (9,3)$$

ويستخدم معادلات جاوس فينجاترن نجد أن:

∴ |

∴ †

أو مايكافئ (من تعريف K_n)

حيث

وبما أن $n_g = N \wedge T$ ويضرب طرفي العلاقة ضربا قياسييا في n_g واستخدام خواص المحددات

نحصل علي

$$+(\ddot{u}^2 + \Gamma_{\alpha\beta}^2 \dot{u}^\alpha \dot{u}^\beta) [X_2, N, X_1 \dot{u}^1 + X_2 \dot{u}^2]$$

وبما أن:

$$[X_1, X_2] \\ \therefore k_g = \sqrt{g}$$

الانحناء الجيوديسي علي إمتداد منحنى علي سطح هو خاصية ذاتية (داخلية) سطح لأن الصيغة (13,3) تعتمد فقط علي الكميات المترية $g_{\alpha\beta}$ من العلاقة (11,3) يمكن الحصول علي صورة أخري للانحناء الجيوديسي k_g وذلك بضرب طرفيها في $n_g = N \times T$ والتي تعطي من خلال حاصل الضرب القياسي حيث:

$$\left(\underline{k} = \frac{d^2x}{ds^2} \right) \text{ أو}$$

هذه العلاقة سهلة في التعامل والحساب حيث أنه إذا أعطينا معادلة السطح $x = x(u^1, u^2)$ والدوال $u^1 = u^1(s), u^2 = u^2(s)$ والتي تعرف المنحنى الواقع علي السطح تقوم بحساب وكذلك العمودي علي السطح علي إمتداد نقاط المنحنى C ويعطي من $\frac{dx}{ds}, \frac{d^2x}{ds^2}$

وبالتعويض في الصيغة (14,3) وحساب حاصل الضرب الثلاثي القياسي أي بإيجاد قيمة المحور الثلاثي.

نفرض ان المنحنى C الواقع علي السطح M معطى من خلال الدوال

$$\left(\frac{d\bar{s}}{dv} \neq 0 \right) \text{ حيث } v \text{ بارمتر عام أي ليس بارمتر طول القوس } S \text{ في هذه الحالة يكون}$$

$$\frac{dx}{ds} = \frac{dx}{dv} \frac{dv}{ds}, \frac{dv}{ds} \neq 0 \text{ وبالتفاضل مرة أخرى بالنسبة الي } S$$

وبالتعويض في (14,3) وأستخدام خواص المحددات يحصل علي

∴

الصيغة (15,3) تعتبر غاية في الاهمية لأنها أكثر عملية من الصيغة (14,3) حيث أنها تتعامل مع بارمتر عام وليس بارمتر طول القوس ولاحتاح الي التحويل بدلالة بارامتر طول القوس. حقل الأطار $\{T, n_g, N\}$ المعروف علي إمتداد منحنى $C: X = X(u^a(s))$ واقع علي سطح منتظم $M: X = X(u^\alpha)$ يسمى إطار داربرو ا يحقق بعض الخواص منها.

حيث b هو العمودي الثانوي علي المنحنى C ومن هذه العلاقة (بالتربيع والجمع) نحصل علي

(6_3) صيغ داربوا التفاضلية:

بنفس الطريقة التي أتبعناها في الاستنتاج الصيغ التفاضلية لإطار فرينية نقوم الآن بالتوصيل الي صيغ تفاضلية مشابهة لصيغ فرينية ولذلك نرمز لحقل المتجة (T, n_g, N) بالرمز D ليصبح $\dot{D} = (T, n_g, N)$ وبما ان $\langle T, n_g \rangle = 0$ وبالتفاضل بالنسبة ل s نحصل علي

وحيث أن \dot{n}_g حقل متجة علي إمتداد C فإنه يمكن كتابته علي الصورة $0 \dot{n}_g = a_1(s)T + a_2(s)n_g + a_3(s)N$
 $\therefore \langle k_g n_g + k_g N, n_g \rangle + \langle T, a_1 T, a_2 n_g + a_3 N \rangle = 0$

وباستخدام خاصية العيارية المتعامدة لعناصر إطار دابرو نحصل علي $k_g + a_1 = 0$

وبالمثل بمفاضلة العلاقة $\langle T, N \rangle = 0$ بالنسبة ل s مع فرض أن $\dot{N} = b_1(s)T + n$

$$b_2(s)n_g + b_3(s)N$$

فإننا نحصل علي $k_n + b_3 = 0$

ويتفاضل العلاقة $\langle N, n_g \rangle$ بالنسبة ل s نحصل علي

$$\therefore \langle b_1T + b_2n_g + b_3N, n_g \rangle + \langle N, a_1T + a_2n_g + a_3N \rangle = 0$$

وبأستخدام العلاقات $\langle N, N \rangle = 1, \langle n_g, n_g \rangle = 1$ وبالتفاضل بالنسبة ل s نحصل علي

$a_1 = 0, b_1 = 0$ لأن \dot{N} عمودي علي N و \dot{n}_g عمودي علي n_g ل (حقول متجهات وحدة) وبالتالي

$(3,4), (2,4), (1,4), (16,3)$ تكون قد توصلنا الي الصيغ التفاضلية الآتية:

تعريف:

الدالة $a_3(s)$ المعرفة في الصيغ التفاضلية $(4,4)$ تسمى اللي الجيوديسي ونرمز لها

بالرمز τ_g والدالة $k_g(s)$ تسمى الانحناء الجيوديسي للمنحنى C الواقع علي السطح M .

الصيغ التفاضلية $(14,28)$ يمكن كتابتها في الشكل المصفوفي

هذه الصيغ متشابهة لصيغ فرينية لمنحنى فراغ حيث منحنى الفراغ كان يتحدد من خلال الانحناء

k واللي τ بينما لمنحنى واقع علي السطح فإنه يتحدد من خلال ثلاث لامتغيرات invariant هما

k_n, T_g, k_g وهذا معناه أن شكل السطح يؤثر في شكل المنحنى C الواقع عليه من خلال تغير

العمودي N علي السطح علي امتداد المنحنى C .

من المعادلة المصفوفية $(4,5)$ يتضح أن معدل تغير إطار داريو يعطي من خلال مصفوفة مربعة

3×3 عناصرها دوال في بارامتر طول القوس وبالتالي فهي تعتبر مولد متناهي الصغر لكل

الحركات علي امتداد المنحنى C الواقع علي السطح M عند أي نقطة عليها البارامتر S وهذه يقودنا الي تعريف الراسم (التطبيق) التالي:

حيث $So(1,3)$ ترمز لزمرة التحويلات الخطية المتعامدة والمعرفة من خلال مصفوفة داربوا D

$$(4,6) \left(\frac{d}{ds} D \right) D^{-1} = \begin{bmatrix} 0 & k_g & k_n \\ -k_g & 0 & t_g \\ -k_n & -t_g & 0 \end{bmatrix}$$

والتي معدل تغيرها يعطى من المصفوفة

واضح أنها مصفوفة عكسية (مختلفة) التماثل ناتجة من مشتقة مصفوفة دالية في S وعمودية ونوضح ذلك في الحالة العامة أي لاي مصفوفة عمودية يتحقق

ويتفاضل الطرفين بالنسبة ل S نحصل علي

$$(4,8) \quad \therefore \left(\frac{dD}{ds} \right) D' = -D \left(\frac{dD'}{ds} \right) = -D \left(\frac{dD}{ds} \right)'$$

واضح أن المصفوفة $D' \frac{dD}{ds}$ عكسية التماثل.

تعريف:

زمرة التحويلات المتعامدة $So(1,3)$ بارامتر المعرفة علي المنحنى C الواقع علي السطح M تعتمد

بارامتر واحد هو طول القوس إذا هي زمرة بارامترية أحادية البارامتر

في نهاية هذا الجزء نكون قد توصلنا الي بناء أربع إطارات متحركة علي السطح المنتظم

M: X = X(u^a) وهي:

1- إطار جاوس فينجارتن $\{X_1, X_2, N\}$

ومعادلات الحركة لة تعطى من معادلات جاوس فينجاريت.

2- إطار جاوس فينجاريت العياري المتعامد (E_1, E_2, E_3) حيث

$$E_1 = \frac{X_i}{\sqrt{g}}$$

3- إطار فرينية $[T, n, b]$ علي امتداد منحنى فراغ واقع علي السطح M ومعادلات الحركة لة

تعطى من خلال صيغ فرينية.

4-إطار داربوا $D = [T, n_g, N]$ علي إمتداد منحنى فراغ C واقع علي السطح M ومعادلات الحركة لة تعطى من خلال صيغ داربوا التفاضلية. (4,7)

إذا كان اللي جيوديسي $\tau_g = 0$ فإن المنحنى خط إنحنائي حيث يكون في هذه الحالة $T, \frac{dN}{ds}$ مرتبطين خطيا (من تعريف صيغة رودريجز لخطوط الانحناء)

$$\frac{d\theta}{ds} = 0 \quad \tau = \tau_g \quad \theta = \cos t \quad \text{إذا كانت}$$

(7_3) المنحنيات الجيوديسية (الجيوديسيات): Geodesics

توجد علي السطح M منحنيات تعطى أقصر مسافة بين أي نقطتين عليه وهي تعميم لمفهوم أقصر مسافة بين نقطتين (الخط المستقيم) في الفراغ الإقليدي إذا الجملة الشائعة هي الخط المستقيم أقصر مسافة بين نقطتين تكون صحيحة بالمرّة ولكن الاصح أن نقول أن أقصر مسافة بين نقطتين تكون خاطئة في بعض الأحيان وصحيحة في البعض الأخر.

الخلاصة أن الجملة غير صحيحة بازمرّة ولكن الأصح أن نقول أن أقصر مسافة بين نقطتين هي خط جيوديسي أي منحنى لة أقصر طول من بين سائر المنحنيات التي تصل بين نقطتين علي السطح ونوضح ذلك من خلال التعريف التالي.

تعريف:

الخط الجيوديسي أو المنحنى الجيوديسي أو الجيوديسي علي السطح هو أقصر مسار (منحنى) بين نقطتين علي السطح.

تعريف:

يقال ان المنحنى $c: I \rightarrow M$ الواقع علي السطح M إنه خط جيوديسي إذا كان إنحنائه

$$k_g = 0, \quad \forall s \in I.$$

ومن الخصائص الكثيرة التي تتمتع بها الخطوط الجيوديسية مايلي :

نظرية:

حقل متجهة الانحناء ($\underline{k} = k_n$) عند أي نقطة علي منحنى جيوديسي يكون إمتداد الحقل العمودي N علي السطح عند تلك النقطة

البرهان

إذا كان $C: X = X(u^{11}(s))$ منحنى واقع علي السطح $M: X = X(u^{11})$ وممثل بدلالة بارامتر طول القوس S فإن

$$\ddot{X} = \frac{d^2x}{ds^2} = k_n$$

هو حقل متجهة الانحناء والذي يوازي العمود الاساسي n لمنحنى ومن الصيغة (14,3) التي تعطى الانحناء الجيوديسي نجد أنه إمتداد الخط الجيوديسي ($k_g = 0$) يجب ان يحقق

وهذا معناه أن حقل المماس $\frac{dx}{ds}$ عمودي علي حقل المتجة $l(s)$ حيث

أي أن l في إتجاه العمودي علي السطح وعليه يجب أن يكون $\frac{d^2x}{ds^2}$ مرتبط خطيا او في إتجاه عمودي N علي السطح وبذلك نكون قد توصلنا الى برهان النظرية.
نظرية :

إذا تماسا سطحان علي إمتداد منحنى وكان هذا المنحنى خط جيوديسي علي أحدهما فإنه يكون جيوديسي علي الآخر .

الان نحاول إشتقاق المعادلات التفاضلية التي تحدد الخط الجيوديسي علي السطح المنحنى الجيوديسي (من التعريف) يتحدد من $k_g = 0$ والتي تكافي حلول معادلتين تفاضلتين في أن واحد وهذا يتضح من وضع $k_g = 0$ في (14.16) لنحصل علي

($\ddot{u}^1 +$

وحيث $\ddot{u}^1 \neq 0, \ddot{u}^2 \neq 0$ وبالتالي يكون لدينا

(3,1

أو مايكافي بالتفصيل

$$\ddot{u}^1 + \Gamma_{11}^1 (\dot{u}^1)^2 + \Gamma_{22}^1 (\dot{u}^2)^2 + 2 \Gamma_{12}^1 \dot{u}^1 \dot{u}^2 = 0$$

$\ddot{u}^2 +$

أو بشكل مختصر

أو مايكافي

$$\frac{d^2\iota}{ds}$$

وعلية نكون قد توصلنا إلي ذلك

نظرية

الخطوط الجيوديسية علي السطح المنتظم $X = X(u^\alpha)$ تتحد من حلول نظام المعادلات التفاضلية
(5,5).



الفصل الرابع

تطبيقات علي الانحاء الجيوديسي

تطبيق (1):

أوجد الانحناء الجيوديسي لمنحنى الحلزون الدائري $U^1 = U^2 = v$ الواقع علي سطح الأسطوانة الدائرية القائمة.

الحل:

بوضع $U^1 = U^2 = v$ في (14,19) فإننا نحصل علي

وهي معادلة الحلزون الدائري الواقع علي أسطوانة دائرية قائمة نصف قطرها الوحدة. وبحساب المشتقة الأولى والثانية من معادلة منحنى الحلزون نجد أن

$$\frac{d^2X}{ds^2} = (-\cos v, -\frac{d}{d}$$

الكميات الأساسية الأولى علي سطح الاسطوانة الدائرية القائمة هي:

وكذلك فإن المتجهة الوحدة العمودي N يعطى من

N

العمودي N علي إمتداد $(U^1 = U^2 = v)$ يكون

وبالتعويض في الصيغة (15,3) نحصل علي الانحناء الجيوديسي علي الصورة

= .

تطبيق (2):

أوجد الانحناء الجيوديسي للمنحنى $U^1 = v^1, U^2 = v^2$ علي المستوي

الحل:

بالنسبة لسطح المستوي تكون المماسات X_α هي

ومنها نقوم بحساب g_{aB} حيث

وحقل العمودي N يعطى من

$$N = \dots$$

واضح أن الحقل N ثابت لانه العمودي علي مستوي المنحنى المعطي هو $x = x(v)$ نحصل علي معادلتة الإتجاهية من معادلة المستوي (وذلك بوضع) $u^1 = v^1, u^2 = v^2$ علي الصورة

$$\therefore \frac{dx}{dv} \left| \frac{d}{d} \right|$$

وبالتعويض في العلاقة (15.3) نحصل علي

$$k_g = \frac{1}{(6 + 12v + k}$$

فمثلا عند $v = 0$ يكون

تطبيق (3):

بين أن الانحناء الجيوديسي للخط المستقيم علي السطح يساوي صفر

الحل:

باستخدام المعادلة

$$k^2 = k_n^2 + k_g^2$$

حيث $k=0$ للخط المستقيم ومنها نحصل علي $k_g = 0, k_s = 0$

تطبيق (4):

إستخدام صيغ داربوا التفاضلية لحساب اللي جيوديسي τ_g

الحل :

المعادلة الثالثة في (16,4) لها الصورة

بضرب طرفي المعادلة إتجاهيا في T من اليسار نحصل علي $(T \wedge T = 0)$

وبضرب طرفي المعادلة في N قياسيا من اليمين نحصل علي :

ومن تعريف n_g في (14,9) أو استخدام المتطابقة التالية:

$$([T, n_g, N] = 1) \text{ نحصل علي}$$

حيث $[, ,]$ تعني حاصل الضرب الثلاثي القياسي وهي الصيغة الصريحة لحساب اللي جيوديسي بينما الانحناء الجيوديسي بينما الانحناء الجيوديسي K_g يعطي من (15,3) بإستخدام العلاقات (16,3), (17,3) وتفاضل العلاقة

بالنسبة ل S نحصل علي

وباستخدام صيغ فرينية بالنسبة ل \hat{n} وصيغ داربوا بالنسبة ل \hat{N} نحصل

$$\langle b, N \rangle = \langle n, n_g \rangle = \sin \theta \quad \text{وبما أن}$$

$$\therefore \tau \sin \theta - \tau \sin \theta = - \sin \theta \frac{d\theta}{ds} \quad (b \text{ العمود الثانوي علي المنحنى})$$

أهمية هذه العلاقة تتضح من أنها تربط اللي للمنحنى واللي جيوديسي τ_g ومعدل تغير الزاوية بين العمودي علي السطح والعمودي الاساسي علي المنحنى

تطبيق (5):

أثبت أن الخطوط الجيوديسية في المستوى هي الخطوط المستقيمة
الحل:

علي المستوى كما رأينا سابقا فإن رموز كريستوفر $\Gamma_{\alpha\beta}^{\gamma} = 0$ تطابقا عند جميع نقاط المستوى
وبالتالي فإن المعادلات التفاضلية (25,4) تؤول الي

ويتكامل مرتين بالنسبة s نحصل علي

بمعنى

$$u^1 = a^1s + b^1, u^2 = a^2s + b^2$$

$$X(u^1, u^2) =$$

نحصل على

$$X(s) =$$

حيث $l_3(s), l_2(s), l_1(s)$ دوال خطية في s إذا $X(s)$ تمثل خط مستقيم واقع على
المستوى .



الفصل الخامس

النتائج والتوصيات

(1_5) النتائج:

1. الخطوط الجيوديسية على السطح المنتظم تتحد من حلول نظام المعادلات التفاضلية .
2. الخطوط الجيوديسية في المستوى هي الخطوط المستقيمة .
3. الإنحناء الجيوديسي للخط المستقيم على السطح يساوى صفر .

(2_5) التوصيات :

1. توفير الكتب اللازمة المحتوية للإنحناء الجيوديسي .
2. ترجمة الكتب التي تتحدث عن الإنحناء الجيوديسي .
3. تعميم ودراسة المساحات الشاسعة على سطح الأرض ودراسة الخرائط .
4. دراسة الإنحناء الجيوديسي لطلاب المعاهد العليا والجامعات .

(3_5) المصادر والمراجع:

1. د/ محمد فريد يوسف ، 1938م ،الجيوديسيا الهندسية ،كلية الهندسة -جامعة الإسكندرية.
2. د/ عبد الشافي فهمى عباده ، د/ حسن مصطفى العويضي ، د/حمد طلعت عبد الناصر ، 1421هـ _2001م ،أسس علم الرياضيات (التفاضل والتكامل) ، الطبعة الأولى .
3. د/ إبراهيم ديب سرمينى ،حسلب التفاضل والهندسة التحليلية ،رقم الايداع 22/2652.
4. د/ نصار حسن عبدالعال السلمي ،1429هـ_2008م ،الهندسة التفاضلية ، مكتبة الرشد .
5. د/ عاصم ضيف ،حساب التفاضل والتكامل ،الطبعة الخامسة ، رقم الإيداع 2001/7264.
6. د/ على شكرى ،المساحة الجيوديسية ،رقم التصنيف 526.3.