

الآية

قال تعالى :-

بسم الله الرحمن الرحيم

إِنَّ الَّذِينَ آمَنُوا وَعَمِلُوا الصَّالِحَاتِ
يَهْدِيهِمْ رَبُّهُمْ بِإِيمَانِهِمْ تَجْرِي مِنْ تَحْتِهِمُ

الأنهارُ فِي جَنَّاتٍ النَّعِيمِ {9} دَعَاؤُهُمْ

فِيهَا سُبْحَانَكَ اللَّهُمَّ وَتَحِيَّتُهُمْ فِيهَا سَلَامٌ
وَأَخِرُ دَعَاؤُهُمْ أَنْ الْحَمْدُ لِلَّهِ رَبِّ

الْعَالَمِينَ {10}.

صدق الله العظيم

سورة يونس

Dedication

Dedicated to

My father

My mother

My

brothers

My sister

**My family, friends, teachers
To whom I always respect
&love**

Acknowledgement

IN THE NAME OF ALLA, MOST GRACIOUS, MOST MERCIFUL

I would like to express my gratitude to all the people who have contributed to the work. First of all, I would like to thank my supervisor Prof. Saad daoud for all the assistance and most of all, for the inspiring subject of the thesis.

Special thanks to my parents, my family for their unlimited patience without limitations.

ABSTRACT

Modbus protocol is the most popular industrial protocol being used today, for good reasons. It is simple, inexpensive, universal and easy to use. Even though MODBUS has been around since the past century (nearly 30 years) almost all major industrial instrumentation and automation equipment vendors continue to support it in new products.

In this thesis, the Design and analysis of a Modbus controller on a base of Microcontroller has been discussed, including the design of the Master by mean of software on PC, and the Slave by means of hardware which includes ATmega 16 as the main part.

The main objective of this thesis is to illustrate the basic structure of Modbus controllers and how they will communicate through Modbus Protocol. The system is designed to facilitate data transmission between devices to enable different control procedures and data exchange.

مستخلص

في هذا المستخلص، نهدف إلى تقديم نظرة عامة على النظام الذي تم تطويره. النظام يتكون من وحدة تحكم رئيسية (Master Controller) ووحدة تحكم تابعة (Slave Controller) تتصل بالوحدة الرئيسية عبر قناة اتصال. الوحدة الرئيسية مسؤولة عن إدارة النظام وتنسيق العمل بين الوحدات المختلفة. الوحدة التابعة مسؤولة عن تنفيذ المهام الموكلة لها. تم استخدام AT mega 16 كوحدة تحكم رئيسية.

تم تصميم النظام بحيث يعمل بشكل موثوق وفعال. الوحدة الرئيسية تتصل بالوحدة التابعة عبر قناة اتصال، وتقوم بإرسال الأوامر إليها. الوحدة التابعة تستقبل الأوامر وتنفيذها. تم استخدام AT mega 16 كوحدة تحكم رئيسية، ووحدة تحكم تابعة (Slave Controller) كوحدة تحكم تابعة.

تم اختبار النظام في بيئة محاكاة، وتم التحقق من صحته. النظام يعمل بشكل جيد، وتتمتع الوحدة الرئيسية بالقدرة على إدارة النظام وتنسيق العمل بين الوحدات المختلفة. الوحدة التابعة تستقبل الأوامر وتنفيذها. تم استخدام AT mega 16 كوحدة تحكم رئيسية.

تم تصميم النظام بحيث يعمل بشكل موثوق وفعال. الوحدة الرئيسية تتصل بالوحدة التابعة عبر قناة اتصال، وتقوم بإرسال الأوامر إليها. الوحدة التابعة تستقبل الأوامر وتنفيذها. تم استخدام AT mega 16 كوحدة تحكم رئيسية، ووحدة تحكم تابعة (Slave Controller) كوحدة تحكم تابعة.

Table of Contents

□□□□	I
Dedication	II
Acknowledgement	III
Abstract	IV
□□□□□	V
Table of Contents	VI
List of Figures	VIII
List of Tables	IX

Chapter One: Introduction

1.1 General	1
1.2 Methodology	2
1.3 Problem Statement	2
1.4 Objectives	2
1.5 Thesis Layout	2

Chapter Two : Theoretical Background And Literature Review

2.1 Introduction to ModBus	4
2.1.1 Transactions on Modbus Networks	5
2.1.2 The Two Serial Transmission Modes	7
2.1.3 Modbus Message Framing	9
2.1.4 Characters Serial Transmission	14
2.1.5 Error Checking Methods	15
2.1.6 Data Encoding and Scaling	17
2.1.7 Modbus Function Formats	19
2.1.8 Function Codes Supported by Modicon Controllers	22
2.2 ATmega 16 Microcontroller	25
2.2.1 Architectural Overview	25
2.2.2 Arithmetic Logic Unit (ALU)	27
2.2.3 General Purpose Register File	27
2.2.4 I/O Ports	28
2.2.5 USART	30
2.2.6 Analog to Digital Convertor	37
2.3 LM35 Temperature Sensor	41
2.3.1 LM35 Features	42
2.4 MAX232	43

Chapter Three : Implementation Of Modbus Controllers

3.1 Introduction	44
3.2 Hardware Components	44
3.2.1 RS232	46
3.2.2 RS-422	47
3.3 Software tool aspects	48

3.4 Modbus Master Design	48
3.5 Modbus Slave Design	51
3.5.1 Code Script for MODBUS Slave	51
Chapter Four : Conclusion and Recommendations	
4.1 Conclusion	60
4.2 Recommendations	60
References	61

List of Figures

Figure(2.1): Figure(2-1) : Overview of Modbus Protocol Application	5
Figure(2.2) : Master–Slave Query–Response Cycle	6
Figure (2-3) : Bit Order (ASCII)	15
Figure (2-4): Bit Order (RTU)	15
Figure (2-5) : Addressing Modbus registers	18
Figure (2-6): Block Diagram of the AVR MCU Architecture	26
Figure (2-7) : AVR CPU General Purpose Working Registers	28
Figure (2-8) : I/O Pin Equivalent Schematic	29

Figure (2-9) : USART Block Diagram	31
Figure (2-10): Frame Formats	33
Figure (2-11):Analog to Digital Converter Block Schematic	38
Figure (2-12) : ADC Prescaler	39
Figure (2-13): LM35 Pin out	42
Figure (3-1): Circuit layout	45
Figure (3-2): PC, Circuit and Communication Elements connected together.	46
Figure (3-3): Typical RS232 wiring.	46
Figure (3-4): Typical RS-422 Wiring.	47
Figure (3-5): Block diagram of Modbus Master Application.	49
Figure (3-6): User Interface of Modbus Master application.	50

List of Tables

Table (2-1): Message Encoding.	9
Table (2-2) : ASCII Message Frame	10
Table (2-3) : RTU Message Frame	11
Table (2-4): Master Query with ASCII/RTU Framing	21
Table (2-5) : Slave Response with ASCII/RTU Framing	22
Table (2-6) : Function Codes Supported By Modicon Controllers	23

Table (2-7): the query to read the status of coils 00001 to 00009	24
Table (2-8): A response to the query	25
Table (2-9): Equations for Calculating Baud Rate Register Setting	32
Table (2-10) : ADC Conversion Time	40